

$V$  - p-ri z iloczynem skalarnym nad  $\mathbb{F}$   $\rightarrow \mathbb{R}$  p-ri euklidesowe  
 $\rightarrow \mathbb{C}$  - p-ri unitarne.

- ortogonalizacja G-S,

uwaga  $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$  - baza o.n.  $A \in L(V)$   $[a_{ij}] = [A]_{\mathcal{E}}$

$$a_{ij} = \langle e_i | A e_j \rangle \leftarrow (i,j) \text{-element macierzy operatora } A.$$

$$A e_j = \sum_{\ell} a_{\ell j} e_{\ell}$$

$$\langle e_i | A e_j \rangle = \sum_{\ell} \langle e_i | e_{\ell} \rangle a_{\ell j} = a_{ij}$$

- funkcjonaly liniowe  $\xleftrightarrow[1-1]{\delta_{i\ell}}$  wektory  $\varphi_v(w) = \langle v | w \rangle$

Stw (Tozsamosc polaryzacyjna)  $\mathbb{F} = \mathbb{C}$ .  $\forall v = \|v + i^k w\|^2$

$$\forall v, w \in V \quad \langle w | v \rangle = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 i^k \langle v + i^k w | v + i^k w \rangle$$

Dowód.

$$k=0 \quad \langle v+w | v+w \rangle = \langle v | v \rangle + \langle w | w \rangle + \langle v | w \rangle + \langle w | v \rangle.$$

$$k=1 \quad i \langle v+iw | v+iw \rangle = i(\langle v | v \rangle + \langle w | w \rangle + \langle v | w \rangle - i \langle w | v \rangle)$$

$$k=2 \quad - \langle v-iw | v-iw \rangle = -\langle v | v \rangle - \langle w | w \rangle + \langle v | w \rangle + \langle w | v \rangle.$$

$$k=3 \quad -i \langle v-iw | v-iw \rangle = -i(\langle v | v \rangle + \langle w | w \rangle - i \langle v | w \rangle + i \langle w | v \rangle)$$

$$\sum_{k=0}^3 i^k \langle v + i^k w | v + i^k w \rangle = 4 \langle w | v \rangle. \quad \square$$

Uwaga: W ten sam sposób pokazujemy, że  $\forall A \in L(V)$

$$\langle w | A v \rangle = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 i^k \langle v + i^k w | A (v + i^k w) \rangle. \quad (*)$$

Wniosek: Jeśli  $A \in L(V)$  spełnia  $\langle x | A x \rangle = 0$  dla wszystkich  $x \in V$ , to  $A \equiv 0$ .

Przeanalizujmy  $z(*) \Rightarrow \langle w | A v \rangle = 0$ , dla danego  $w = A v$ .  
 $i \langle A v | A v \rangle = \|A v\|^2 = 0 \Rightarrow A v = 0, \forall v \in V.$

Sprzeżenie hermitowskie operatora:  $V, W$  - p-ri z il. sk nad ciałem  $\mathbb{F} = \mathbb{R}$  lub  $\mathbb{C}$ . Niech  $A \in L(V, W)$ .

Ustalamy wektor  $w \in W$  i rozważamy funkcjonal liniowy  $V \ni v \mapsto \langle w | A v \rangle \in \mathbb{F}$  (na p-ri  $V$ ). Istnieje  $\tilde{w} \in V$  t. że  $\langle w | A v \rangle = \langle \tilde{w} | v \rangle = \langle A^* w | v \rangle$ .

Rozważmy,  $w_1, w_2 \in W$   $\lambda, \mu \in \mathbb{F}$  to

$$\langle \lambda w_1 + \mu w_2 | v \rangle = \langle \lambda w_1 + \mu w_2 | A v \rangle = \lambda \langle w_1 | A v \rangle + \mu \langle w_2 | A v \rangle = \lambda \langle \tilde{w}_1 | v \rangle + \mu \langle \tilde{w}_2 | v \rangle = \langle \lambda \tilde{w}_1 + \mu \tilde{w}_2 | v \rangle, \forall v \in V.$$

$\lambda w_1 + \mu w_2 = \lambda \tilde{w}_1 + \mu \tilde{w}_2$ . Zatem odwrócenie

$W \ni w \mapsto \tilde{w} \in V$ , jest liniowe. Oznaczenie  $\tilde{w} = A^* w$ .

$A^*$  nazywamy sprzężeniem hermitowskim  $A$ .  
 Wyrobienie w bazie baze ortogonalnej  $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$  - baza  $V$   
 $\mathcal{F} = \{f_1, \dots, f_m\}$  baza  $W$ ,  $[a_{ij}] = [A]_{\mathcal{E}}^{\mathcal{F}}$   $b_{ji} \in [A^*]_{\mathcal{F}}^{\mathcal{E}}$ ,  $[b_{ji}] = [a_{ij}]^T$   
 $b_{ji} = \langle e_j | A^* f_i \rangle = \langle A e_j | f_i \rangle = \langle f_i | A e_j \rangle = a_{ij}$  transpozycja + sprzężenie



Notacja Diraca.

$$\langle v | w \rangle \rightsquigarrow \langle v | \quad , \quad | w \rangle, \quad | v \rangle \langle w |$$

↑                    ↑                    ↑  
bracket            bra                    ket            ket bra

$\langle v |$  - z definicji macierze funkcjonal liniowy

$$V \ni |w\rangle \xrightarrow{\langle v |} \langle v | w \rangle \in \mathbb{C}$$

$|v\rangle \langle w | : V \rightarrow V$  - liniowe odwzorowanie t. że

$$|v\rangle \langle w | (u) = |v\rangle \langle w | u \rangle$$

↑                    ↑  
V                    C

u  $\xrightarrow[\text{notacja}]{\text{skalar}}$   $\langle w | u \rangle \cdot |v\rangle$

$$(|v\rangle \langle w |)^* = |w\rangle \langle v | \quad A = |v\rangle \langle w | \quad B = |w\rangle \langle v |$$

- dla wektorów  $u_1, u_2$

$$\langle u_1 | A u_2 \rangle = \langle \langle u_1 | v \rangle \cdot w | u_2 \rangle =$$

$$= \langle \langle v | u_1 \rangle w | u_2 \rangle = \langle |w\rangle \langle v | u_1 \rangle | u_2 \rangle = \langle B u_1 | u_2 \rangle$$

Zatem  $A^* = B$   $|v\rangle \langle w |^* = |w\rangle \langle v |$

Dobrze reguły  $|v\rangle^* = \langle v |$ ,  $\langle v |^* = |v\rangle$ .

Uwaga: Baza standardowa:  $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$  - baza an. to  $\mathbb{1}_V = \sum_{i=1}^n |e_i\rangle \langle e_i |$

$$\sum_{i=1}^n |e_i\rangle \langle e_i | v \rangle = \sum_{i=1}^n v = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i = \sum_{i=1}^n |e_i\rangle \langle e_i | v \rangle = v$$

Własności hermitowskiego sprzężenie  $\langle A^* w | v \rangle = \langle w | A v \rangle$

$$\textcircled{1} A^{**} = A \quad \langle v | A^* w \rangle = \overline{\langle A^* w | v \rangle} = \overline{\langle w | A v \rangle} = \langle A v | w \rangle$$

$$\textcircled{2} (\lambda A + \mu B)^* = \bar{\lambda} A^* + \bar{\mu} B^* \quad \text{- cięcienie}$$

$$\textcircled{3} (DC)^* = C^* D^* \quad C: V \rightarrow W \quad D: W \rightarrow U$$

$$\langle u | DC v \rangle = \langle D^* u | C v \rangle = \langle C^* D^* u | v \rangle$$

Definicje Niech  $A \in L(V)$ . Mówimy  $\textcircled{1}$  że  $A$  jest samosprężony jeśli  $A^* = A$ ,  $\textcircled{2}$  że  $A$  jest unitarny jeśli  $A^* = A^{-1}$ ,  $\textcircled{3}$  że  $A$  jest normalny jeśli  $A^* A = A A^*$

Uwaga  $\textcircled{1} \Rightarrow \textcircled{3}$   $\textcircled{2} \Rightarrow \textcircled{3}$  Uwaga  $F = \mathbb{C}$  unitarny  $F = \mathbb{R}$  ortogonalny

$$A^* A = A A^* \quad A^* A^{-1} = A A^*$$

Przykłady  $\mathbb{C}^2$  z il. kanonicznym  $\left( \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix} \right) =$

$$= \bar{v}_1 w_1 + \bar{v}_2 w_2 \quad \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^* = \begin{bmatrix} \bar{a} & \bar{c} \\ \bar{b} & \bar{d} \end{bmatrix} = A^*$$

gdzie  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$   $A^* = A \Leftrightarrow A = \begin{bmatrix} x & u \\ \bar{u} & y \end{bmatrix}$   $x, y \in \mathbb{R}$   $u \in \mathbb{C}$

unitarności:  $A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} \stackrel{\text{samosprężony}}{=} \begin{bmatrix} \bar{a} & \bar{c} \\ \bar{b} & \bar{d} \end{bmatrix} = A^*$  W szczególności gdy  $\det A = 1$

to unitarności  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{bmatrix}$   $|a|^2 + |b|^2 = 1$   $a, b \in \mathbb{C}$