

Algebra z geometrią 2012/2013

Seria XIX
J. de Lucas

Zadanie 1. Sprawdź zbieżność macierzowego szeregu potęgowego

$$\sum_{n=2013}^{\infty} \frac{2^{\frac{n}{2}} n!}{n^n} A^n, \quad A := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{C}).$$

Rozwiązanie: Aby sprawdzić czy macierzowy szereg potęgowy jest zbieżny czy nie musimy sprawdzić czy moduły wartości własnych macierzy A są mniejsze od promienia szeregu

$$\sum_{n=2013}^{\infty} \frac{2^{\frac{n}{2}} n!}{n^n} z^n, \quad z \in \mathbb{C}.$$

Promień zbieżności szeregu potęgowego $\sum_n a_n z^n$ to

$$r = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}}, \quad (\text{Wzór Hadamard'a}).$$

Można też zdefiniować promień postaci

$$r = \frac{1}{\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}},$$

ale nasza definicja jest ogólniejsza. Przypominamy, że

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (\sup\{a_k\}_{k \geq n}), \quad \exists \lim_{n \rightarrow \infty} a_n \Rightarrow \exists \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n \text{ i } \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} a_n.$$

Można zauważyć, że promień zbieżności nie zależy od pierwszych terminów szeregów, czyli nie jest ważne czy szereg zaczyna się dla $n = 2013$ czy od innej liczby.

W naszym przykładzie $a_n = 2^{n/2} n! / n^n$, to

$$r = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{2^{n/2} n! / n^n}} = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} (2^{1/2} / n) \sqrt[n]{n!}}.$$

Z wzoru Stirlinga

$$n! \simeq n^n e^{-n} \sqrt{2\pi n}, \quad n \gg 1,$$

i $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{2\pi n} = 1$, to

$$r = \frac{n}{\limsup_{n \rightarrow \infty} 2^{1/2} n e^{-1}} = e 2^{-1/2} \simeq 1.92212.$$

Natomiast, wartości własne macierzy A to

$$\det(A - \lambda I) = \left| \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix} \right| = \lambda^2 - \lambda - 1 = 0.$$

Więc, $\lambda_{\pm} = (1 \pm \sqrt{5})/2$, $\lambda_+ = 1.61803$ i $\lambda_- = -0.61804$. Skoro $|\lambda_{\pm}| < r$, to szereg jest zbieżny.

Komentarz: Można korzystać z innego wzoru dla promieni zbieżności szeregu

$$r = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right|}.$$

W tym zadaniu, to pozwala nam unikać skorzystać z wzoru Stirlinga.

Zadanie 2. Oblicz A^{50} i e^A dla

$$A := \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 5 \\ -1 & -2 & -4 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{C}).$$

Rozwiązanie:

Aby obliczyć A^{50} zakładamy, że A to macierz endomorfizmu $f_A : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$ w bazach kanonicznych i prowadzimy zmianę do bazy gdzie A ma postać Jordana. Więc, obliczymy wartości własne i wektory własne odwzorowania liniowego macierzy A .

$$\det(A - \lambda I) = \left| \begin{pmatrix} -\lambda & 2 & 3 \\ 1 & 3 - \lambda & 5 \\ -1 & -2 & -4 - \lambda \end{pmatrix} \right| = -\lambda^3 - \lambda^2 + \lambda + 1 = (1 - \lambda)(\lambda + 1)^2.$$

Aby sprawdzić czy powyższy wynik jest dobry czy nie, można skorzystać ze wzoru

$$\det(B - \lambda I) = (-1)^n \lambda^n + \text{Tr} B (-1)^{n-1} \lambda^{n-1} + a_{n-2} \lambda^{n-2} + \dots + a_1 \lambda + \det B,$$

gdzie $B \in M_n(\mathbb{C})$ i $a_{n-2}, \dots, a_1 \in \mathbb{C}$. Łatwo zauważyć, że $\text{spec}_{M_3(\mathbb{C})} A = \{1, -1\}$ i $\mathbb{R}^3 = V_1 \oplus V_{-1}$. Wektory własne są:

$$v_{-1} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Przestrzeń własna V_{-1} ma postać

$$V_{-1} = \left\langle v_{-1}^j = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, v_{-1} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Każda przestrzeń V_λ jest niezmienna, czyli, jeżeli $v \in V_\lambda$, to $Av \in V_\lambda$. W naszym przypadku,

$$Av_{-1}^j = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = -v_{-1} - v_{-1}^j \in V_{-1}.$$

Korzystając z tego, macierz morfizmu f_A w nowej bazie $B' = \{v_1, v_{-1}, v_{-1}^j\}$ ma postać

$$(f_A)_{B'B'} := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Teraz, przypominamy diagram zmiany bazy. Wiemy, że $f_A = I \circ f_A \circ I$ gdzie I to funkcja tożsamościowa. Jeżeli rozpatrujemy macierze tych endomorfizmów, to

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{M_{B'B'}} & \mathbb{R}^2 \\ I_{BB'} \uparrow & & \downarrow I_{B'B} \\ \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{M_{BB}} & \mathbb{R}^2 \end{array}$$

gdzie M_{BB} to macierz endomorfizmu f_A w bazach kanonicznych, czyli A , macierz $M_{B'B'}$ to macierz endomorfizmu f_A w bazach B' i $I_{BB'}$ to macierz zmiany bazy od B do B' i $I_{B'B}$ to macierz zmiany bazy od B' do B , czyli macierz funkcji tożsamościowej od B do B' i odwrotnie. Można zauważyć, że kolumny macierzy $I_{B'B}$ są obrazami elementów bazy B' we współrzędnych bazy B . Czyli

$$I_{B'B} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Wówczas, $I_{BB'}$ to

$$I_{BB'} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1}.$$

Więc

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1}$$

Teraz, mamy, że

$$A^n = (I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'})^n = I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'} \cdot I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'} \cdot \dots \cdot I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'} \cdot I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'} = I_{B'B} M_{B'B'} M_{B'B'} \dots M_{B'B'} M_{B'B'} I_{BB'} = I_{B'B} M_{B'B'}^{50} I_{BB'}.$$

Możemy teraz obliczyć $M_{B'B'}^{50}$. To jest prostsze niż obliczyć A^{50} bo $M_{B'B'}$ jest macierzą górnotrójkątną. Więc,

$$M_{B'B'}^{50} = \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)^{50}.$$

Dwie powyższe macierze

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad i \quad N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

spełniają, że $DN = ND$. Wobec tego

$$\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)^{50} = \sum_{k=0}^{50} \binom{50}{k} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}^{n-k} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^k.$$

Ponieważ $N^2 = 0$, to

$$M_{B'B'}^{50} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}^{50} + \binom{50}{1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}^{49} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 50 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

i

$$A^{50} = \begin{pmatrix} -49 & 0 & -50 \\ -50 & 1 & -50 \\ 50 & 0 & 51 \end{pmatrix}.$$

Teraz, dana macierz H w postaci Jordana

$$\begin{pmatrix} J_{n_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_{n_2} & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & J_{n_r} \end{pmatrix}$$

i funkcja $\varphi(x)$, to

$$\varphi(H) = \begin{pmatrix} \varphi(\lambda_1)I_{n_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \varphi(\lambda_2)I_{n_2} & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \varphi(\lambda_r)I_{n_r} & \dots \end{pmatrix} + \dots + \frac{1}{n!} \begin{pmatrix} \varphi^{(n)}(\lambda_1)(J_{n_1} - I_{n_1})^n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \varphi^{(n)}(\lambda_2)(J_{n_2} - I_{n_2})^n & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \varphi^{(n)}(\lambda_r)(J_{n_r} - I_{n_r})^n \end{pmatrix}.$$

gdzie $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ są wartościami własnymi macierzy i $n_i = \dim V_{\lambda_i}$ dla $i = 1, \dots, r$ i $\varphi^{(k)}$ to pochodna k -tej funkcji φ . Korzystając z tego wzoru, to

$$\exp(M_{B'B'}) = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & e^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & e^{-1} \end{pmatrix} + \frac{1}{1!} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -e^{-1} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Można łatwo zauważyć, że dla dowolnej macierzy C to

$$\exp(CM_{B'B'}C^{-1}) = C \exp(M_{B'B'})C^{-1}.$$

Więc,

$$\exp(A) = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & e^{-1} & -e^{-1} \\ 0 & 0 & e^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{e} & -\frac{1}{e} + e & e \\ \frac{1}{e} & -\frac{1}{e} + 2e & -\frac{1}{e} + 2e \\ -\frac{1}{e} & \frac{1}{e} - e & \frac{1}{e} - e \end{pmatrix}.$$

Zadanie 3. Oblicz

$$A := \exp \begin{pmatrix} 0 & i & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix}, \quad B := \log \begin{pmatrix} 2 & i \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Rozwiązania:

$$\exp(A) = \begin{pmatrix} 1 - \frac{i}{2} & i & \frac{i}{2} \\ -1 & 1 & 1 \\ -\frac{i}{2} & i & 1 + \frac{i}{2} \end{pmatrix}$$

Aby rozwiązać drugą część trzeba skorzystać z właściwości funkcji logarytmu macierzy. Na przykład, dla dowolnych macierzy M i B takich, że

$$B = \log M,$$

to oznacza, że $\exp(B) = M$. Ponadto, można zauważyć, że

$$C = \log 2A \Rightarrow \exp(C) = 2A = \exp(\log 2I)A$$

Skoro $CI = IC$, to

$$\exp(C - \log 2I) = A \Rightarrow C - \log 2I = \log A \Rightarrow C = \log 2I + \log A.$$

Ponadto,

$$\log(I + C) = C - \frac{C^2}{2} + \frac{C^3}{3} - \frac{C^4}{4} + \dots$$

Trzeba zauważyć, że to nie zawsze jest dobrze zdefiniowane, zależy od promienia zbieżności szeregu. Na przykład, nie można korzystać z poprzedniego wzoru dla

$$C = \begin{pmatrix} 1 & i \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Natomiast, można dla

$$C = \begin{pmatrix} 0 & i/2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Korzystając z tego,

$$\log \begin{pmatrix} 2 & i \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = I \log 2 + \log \begin{pmatrix} 1 & i/2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I \log 2 + \begin{pmatrix} 0 & i/2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & i/2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^2 + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 & i/2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^3 + \dots$$

To

$$\log \begin{pmatrix} 2 & i \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = I \log 2 + \log \begin{pmatrix} 1 & i/2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I \log 2 + \begin{pmatrix} 0 & i/2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \log 2 & i/2 \\ 0 & \log 2 \end{pmatrix}.$$

Zadanie 4. Wyznaczyć $\exp(tA)$ oraz $\exp(tB)$, gdzie

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Rozwiązania:

$$\exp(tA) = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}, \quad \exp(tB) = \begin{pmatrix} \operatorname{ch} t & -\operatorname{sh} t \\ \operatorname{sh} t & \operatorname{ch} t \end{pmatrix}.$$

Zadanie 5. Oblicz

$$A := \sin \left(\frac{\pi}{2} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \right).$$

Rozwiązania

Sinus macierzy definiuje się jak zwykły sinus, czyli

$$\sin A = \frac{\exp(iA) - \exp(-iA)}{2i}.$$

Korzystając z formuły funkcji wykładniczej macierzy

$$\sin A = \frac{1}{2i} \left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(iA)^n}{n!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-iA)^n}{n!} \right) = \sum_{n \text{ nieparzysty}} \frac{i^n A^n}{n!} = A - \frac{1}{3!} A^3 + \frac{1}{5!} A^5 - \frac{1}{7!} A^7 + \dots$$

Aby obliczyć $\sin A$ prowadzimy zmianę bazy. Rozumiemy A jako macierz endomorfizmu f_A w bazie kanonicznej i rozpatrujemy jej wartości i wektory własne.

$$\det(A - \lambda I) = \left| \begin{pmatrix} -\pi/2 - \lambda & -\pi \\ 3\pi/2 & 4\pi/2 - \lambda \end{pmatrix} \right| = \lambda^2 - \frac{3\pi}{2} \lambda + \frac{\pi^2}{2} = (-1)^2 \lambda^2 + (-1)^{n-1} \operatorname{Tr}(A) \lambda + (-1)^2 \det A.$$

Więc, $\operatorname{spec}_{M_2(\mathbb{R})} A = \{\pi/2, \pi\}$ i wektory własne są:

$$v_{\pi/2} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad v_{\pi} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

W nowej bazie $B' = \{v_{\pi/2}, v_{\pi}\}$ macierz endomorfizmu f_A ma postać

$$(f_A)_{B'B'} := \frac{\pi}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Teraz przypominamy diagram zmiany bazy. Wiemy, że $f_A = I \circ f_A \circ I$ gdzie I to funkcja tożsamościowa. Jeżeli rozpatrujemy macierze tych endomorfizmów, to

$$\begin{array}{ccc}
\mathbb{R}^2 & \xrightarrow{M_{B'B'}} & \mathbb{R}^2 \\
I_{BB'} \uparrow & & \downarrow I_{B'B} \\
\mathbb{R}^2 & \xrightarrow{M_{BB}} & \mathbb{R}^2
\end{array}$$

gdzie M_{BB} to macierz endomorfizmu f_A w bazach kanonicznych, $M_{B'B'}$ to macierz endomorfizmu f_A w bazie B' i $I_{BB'}$ to macierz zmiany bazy od B do B' i $I_{B'B}$ to macierz zmiany bazy od B' do B . Można zauważyć, że kolumny macierzy $I_{B'B}$ są obrazami elementów bazy B' we współrzędnych bazy B . Czyli

$$I_{B'B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

Wówczas, $I_{B'B}$ to

$$I_{BB'} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}^{-1}.$$

Więc

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}^{-1}$$

Teraz, mamy, że

$$\begin{aligned}
\sin(A) &= \sin(I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'}) = \frac{1}{2} (\exp(I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'}) - \exp(-I_{B'B} M_{B'B'} I_{BB'})) = \\
&= \frac{1}{2} (I_{B'B} \exp(M_{B'B'}) I_{BB'} - I_{B'B} \exp(-M_{B'B'})) I_{BB'} = I_{B'B} \sin(M_{B'B'}) I_{BB'}. \quad (1)
\end{aligned}$$

Możemy obliczyć teraz $\sin(M_{B'B'})$. To jest prostsze niż obliczyć $\sin(A)$, bo $M_{B'B'}$ to macierz górnokątna. Więc,

$$\sin \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix} - \frac{1}{3!} \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix}^2 + \frac{1}{5!} \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix}^4 + \dots = \begin{pmatrix} \sin \pi/2 & 0 \\ 0 & \sin \pi \end{pmatrix}.$$

Wobec tego

$$\sin(A) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} \sin \begin{pmatrix} \pi/2 & 0 \\ 0 & \pi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}.$$