



STRUKTURA ENDOMORFIZMU C.D.

POWTÓRZENIE Z POPRZEDNICH ZAJĘĆ: Wykład zaczniemy od przypomnienia pojęć, które pojawiły się w przykładzie omawianym w trakcie poprzedniego wykładu. Dodamy także kilka definicji, które poprzednio się nie pojawiły.

Pracujemy w przestrzeni **endomorfizmów liniowych**, tzn. odwzorowań liniowych z przestrzeni V do przestrzeni V . Dla wygody wprowadzamy skrócone oznaczenie $L(V, V) = \text{End}(V)$. Zbiór $\text{End}(V)$ ma strukturę **nieprzemiennej algebry z jedyneką**. **Algebra** jest to przestrzeń wektorowa z działaniem (zazwyczaj nazywanym mnożeniem), które jest liniowe ze względu na każdy argument. Zapiszmy warunki: \mathcal{A} -przestrzeń wektorowa, $\circ: \mathcal{A} \times \mathcal{A} \rightarrow \mathcal{A}$ mnożenie spełniające

$$(\lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2) \circ b = \lambda_1 a_1 \circ b + \lambda_2 a_2 \circ b, \quad a(\lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2) = \lambda_1 a b_1 + \lambda_2 a b_2$$

dla dowolnych $a, a_1, a_2, b, b_1, b_2 \in \mathcal{A}$, $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{K}$. Mówimy, że algebra jest **przemienne** jeśli $ab = ba$. Algebra jest **algebrą z jedyneką** jeśli istnieje element $1 \in \mathcal{A}$ taki, że $1a = a \cdot 1 = a$ dla dowolnego $a \in \mathcal{A}$.

Działaniem mnożenia w $\text{End}(V)$ jest składanie odwzorowań, jedyneką jest odwzorowanie identyfikacyjne. Przestrzeń macierzy kwadratowych $n \times n$ o współczynnikach z ciała \mathbb{K} to oczywiście $\text{End}(\mathbb{K}^n) = \mathbb{K}^n_n$. Wiadomo, że jeśli w przestrzeni V wybierzemy bazę e to każdemu elementowi $T \in \text{End}(V)$ możemy przypisać macierz $[T]_e \in \text{End}(\mathbb{K}^n)$. Odwzorowanie

$\text{End}(V) \ni T \longmapsto [T]_e \in \text{End}(\mathbb{K}^n)$ jest **homomorfizmem algebry**, tzn. jest liniowe

we i zachowuje mnożenie $[T \circ S]_e = [T]_e [S]_e$ i jedyneką $[\text{id}]_e = \mathbb{1}$.

Zauważmy, że nie wszystkie algebry mają jedynekę. W \mathbb{K}^n_n możemy wprowadzić inną strukturę algebry: $(X, Y) \longmapsto [X, Y] = XY - YX$.

komutator macierzy

$(\mathbb{K}^n, [,])$ jest algebrą, choć w tym przypadku działanie nazywa się raczej nawiasem

niż mnożeniem. Nawias jest antysymetryczny, tzn $[x, y] = -[y, x]$. Algebra (K^n, \cdot) jest łączna, tzn $(x \cdot y) \cdot z = x \cdot (y \cdot z)$. Algebra $(K^n, [\cdot, \cdot])$ nie jest łączna. Nawias spełnia za to własność $[x, [y, z]] = [[x, y], z] + [y, [x, z]]$, zwany tożsamością Jacobiego. Jeśli działanie w algebrze spełnia tożsamość Jacobiego i jest antysymetryczne nazywamy tę algebrę **algebrą Liego**.

Wrócimy do algebry endomorfizmów z mnożeniem. Elementy tej algebry nadają się dobrze do podstawiania jako argumenty wielomianu nad odpowiednim ciałem:

$$\omega \in K_r[x] \quad \omega(t) = a_n t^n + a_{n-1} t^{n-1} + \dots + a_1 t + a_0$$

$$T \in \text{End}(V) \quad \omega(T) = a_n T^n + a_{n-1} T^{n-1} + \dots + a_1 T + a_0 \mathbb{1}$$

Wektorem własnym operatora $T \in \text{End}(V)$ nazywamy niezerowy wektor $v \in V$ taki, że dla pewnej liczby $\lambda \in K$ $Tv = \lambda v$. Liczbę λ nazywamy **wartością własną** operatora T . Zbiór wszystkich wartości własnych T nazywamy **spektrum** T i oznaczamy $\sigma_p(T)$.

Wartości własne znajdujemy rozwiązując równanie $\det(T - \lambda \mathbb{1}) = 0$. Równanie to nazywa się **równaniem charakterystycznym** operatora T . Równanie to ma charakter wielomianowy. Wielomian $\omega_T(\lambda) = \det(T - \lambda \mathbb{1})$ jest wielomianem stopnia równego wymiarowi przestrzeni V . Uwaga: na pierwszy rzut oka nie jest w ogóle jasne, że pojęcie wyznacznika ma sens dla operatorów w przestrzeni innej niż K^n . Przejrz zmianę bazy w której zapisujemy macierz operatora powoduje zmianę tej macierzy. Jeśli wyznacznik też się zmienia, to definicja ω_T nie ma sensu! Tak jednak nie jest! Niech f i e będą dwiema bazami w V a $U = [id]_e^f$ macierzą przejścia. Wówczas

$$[T]_f^f = [id]_e^f [T]_e^e [id]_f^e = U \cdot [T]_e^e \cdot U^{-1}$$

$$\det([T]_f^f) = \det(U \cdot [T]_e^e \cdot U^{-1}) = \det U \cdot \det [T]_e^e \cdot \det U^{-1} = \det U \cdot \frac{1}{\det U} \cdot \det [T]_e^e = \det [T]_e^e$$

Wyznacznik operatora jest dobrze zdefiniowany, tzn nie zależy od wyboru bazy!

Wielomian charakterystyczny $\omega_T(\lambda) = \det(T - \lambda I)$ jest wielomianem stopnia równego wymiarowi przestrzeni w której działa operator T . Oznacza to, że operator T ma n wartości własnych licząc z krotnościami, tzn:

$$\omega_T(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{k_1} (\lambda - \lambda_2)^{k_2} \dots (\lambda - \lambda_r)^{k_r} \quad ; \quad k_1 + k_2 + \dots + k_r = n.$$

krotność

Jeśli operator T działa na przestrzeni zespolonej, wówczas zarówno współczynniki ω_T jak i elementy Sp_T są liczbami zespolonymi. Jeśli zaś T działa na przestrzeni rzeczywistej, to współczynniki ω_T są rzeczywiste ale wartości własne mogą nadal być zespolone. Prowadzi to do pewnych komplikacji. Jeśli jednak T jest rzeczywisty, a pewna jego wartość własna jest zespolona, to także liczba do niej sprzężona jest wartością własną T z tą samą krotnością.

Wektory własne odpowiadające wartości własnej λ znajdujemy rozwiązując równanie $(T - \lambda I)v = 0$, czyli

$$V_\lambda = \ker(T - \lambda I)$$

przestrzeń własna

Z definicji $\text{Sp}(T)$ wynika, że $\dim V_\lambda \geq 1$ jeśli T zespolony i jeśli T rzeczywisty i λ rzeczywiste. Jeśli T rzeczywista i λ jest zespolona wektorów własnych w przestrzeni V odpowiadających λ nie ma.

Podprzestrzenie własne są **niezmiennicze**, tzn $T V_\lambda = V_\lambda$. Dokładniej, **podprzestrzeń niezmiennicza dla T** nazywamy podprzestrzeń $U \subset V$ taką, że $T U \subset U$. Dla podprzestrzeni własnych mamy równość.

Naszym celem w dalszym ciągu będzie znalezienie rozkładu V na sumę prostych podprzestrzeni niezmienniczych dla danego operatora T . Będziemy też nalegać, żeby podprzestrzenie te były możliwie małego wymiaru. Do co to? Założymy, że $V = U_1 \oplus U_2$ i U_1, U_2 są niezmiennicze. Weźmy też bazę e przestrzeni V zgodną z powyższym rozkładem tzn. $e = (\underbrace{e_1, \dots, e_k}_{U_1} \mid \underbrace{e_{k+1}, \dots, e_n}_{U_2})$ wtedy macierz $[T]_e$ ma postać blokową:

$$[T]_e^e = k \left\{ \begin{array}{c|c} \overbrace{\begin{matrix} * & 0 \\ 0 & * \end{matrix}}^k & \\ \hline & \underbrace{\begin{matrix} * \\ \end{matrix}}_{n-k} \end{array} \right\}_{n-k}$$

Znalezienie rozkładu na podprzestrzenie niezmiennicze jest więc krokiem w kierunku znalezienia bazy w której operator ma prostą postać. W najprostszym przypadku - gdy każda z podprzestrzeni jest jednowymiarowa - operator jest diagonalny.

Przygotujemy się teraz do omówienia sytuacji ogólnej, tzn. gdy nie istnieje baza złożona z wektorów własnych operatora T .

OPERATORY RZUTOWE:

Zauważmy, że $V = U_1 \oplus U_2$. Z takim rozkładem stwarzać się można dwa endomorfizmy $P_1, P_2 \in \text{End}(V)$. Jeśli $V = U_1 \oplus U_2$, to każdy wektor $v \in V$ daje się jednoznacznie rozłożyć na składowe $v_1 \in U_1$ i $v_2 \in U_2$: $v = v_1 + v_2$. Definiujemy

$$P_1(v) = v_1, \quad P_2(v) = v_2$$

rzut na U_1 wzdłuż U_2

rzut na U_2 wzdłuż U_1

Endomorfizmy P_1, P_2 mają następujące własności:

$$P_1 + P_2 = \mathbb{1}, \quad P_1^2 = P_1, \quad P_2^2 = P_2, \quad P_1 P_2 = P_2 P_1 = 0 \quad \text{Własności te można spraw-$$

dzić bezpośrednim rachunkiem. Okazuje się, że jest też odwrotnie: Para operatorów P_1, P_2 spełniająca powyższe warunki prowadzi do rozkładu przestrzeni V na sumę prostą. Widac, że tak naprawdę wystarczy zadać jeden operator $P \in \text{End}(V)$ spełniający warunek $P^2 = P$.

FAKT: Niech $P \in \text{End}(V)$ spełnia $P^2 = P$. Wtedy także $\mathbb{1} - P$ spełnia $(\mathbb{1} - P)^2 = (\mathbb{1} - P)$. Ponadto $P(\mathbb{1} - P) = (\mathbb{1} - P)P = 0$ oraz $V = U_1 \oplus U_2$ gdzie $U_1 = \text{im } P = \ker(\mathbb{1} - P)$, $U_2 = \text{im}(\mathbb{1} - P) = \ker P$.

DOWÓD: Sprawdzimy najpierw warunki algebraiczne:

$$P(1-P) = P - P^2 = P - P = 0, \quad (1-P)P = P - P^2 = P - P = 0$$

$$(1-P)^2 = (1-P)(1-P) = 1 - P - P + P^2 = 1 - P - P + P = 1 - P.$$

Oznaczmy teraz $U_1 = \text{im } P$ i $U_2 = \text{im } (1-P)$. Mamy $1 = P + (1-P)$,

czyli

$$v = 1 \cdot v = (P + (1-P))v = \underbrace{Pv}_{\in U_1} + \underbrace{(1-P)v}_{\in U_2} \quad \text{wynika z tego, że } V = U_1 + U_2$$

Niech teraz $u \in U_1 \cap U_2$. Oznacza to, że istnieje $v_1 \in V$ takie, że $u = Pv_1$ oraz istnieje $v_2 \in V$ takie, że $u = (1-P)v_2$

$$u = \underbrace{Pv_1}_{\in U_1} = \underbrace{(1-P)v_2}_{\in U_2}$$

$$\rightarrow P^2 v_1 = \overbrace{P(1-P)}^0 v_2 = 0$$

$$Pv_1$$

$$\Rightarrow Pv_1 = 0$$

$= u$ zatem $U_1 \cap U_2 = \{0\}$

Istotnie więc $V = U_1 \oplus U_2$. Dodatkowo, jeśli $u \in U_2$, to $u = (1-P)v$ to $Pu = P(1-P)v = 0$ zatem $u \in \ker P$. Wykazaliśmy, że $U_2 \subset \ker P$.

Z drugiej strony jeśli $u \in \ker P$, to $Pu = 0$ to $u = u - 0 = u - Pu = (1-P)u$, to $u \in \text{im } (1-P) = U_2$. Wykazaliśmy, że $\ker P \subset U_2$. Ostatecznie więc $\ker P = U_2$. Podobnie $\ker(1-P) = U_1$. ■

Powyższy fakt stanowi uzasadnienie definicji pojęcia **operatora rzutowego**. Operator $P \in \text{End}(V)$ nazywa się **operatorem rzutowym** lub **rzutem** jeśli $P^2 = P$.

Powyższy fakt można uogólnić na większą liczbę składowych:

FAKT: Niech P_1, \dots, P_k będą operatorami spełniającymi $P_1 + P_2 + \dots + P_k = 1$ $P_i P_j = 0$ dla $i \neq j$. Wtedy P_i są rzutami oraz $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k$ dla $V_i = \text{im } P_i$

Dowód: Udowodnimy jedynie, że P_i są rzutowe. Reszta dowodu jest jak dla $k=2$.

$$\begin{aligned} \mathbb{1} &= P_1 + P_2 + \dots + P_i + \dots + P_k \\ P_i &= P_i \cdot \mathbb{1} = P_i (P_1 + \dots + P_i + \dots + P_k) = \underbrace{P_i P_1}_{=0} + \underbrace{P_i P_2}_{=0} + \dots + \\ &+ \underbrace{P_i^2}_{=0} + \underbrace{P_i P_{i+1}}_{=0} + \dots + \underbrace{P_i P_k}_{=0} = P_i^2 \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Układ operatorów rzutowych spełniających warunki $P_i P_j = 0, i \neq j$ oraz $\mathbb{1} = P_1 + \dots + P_k$ nazywamy **rozkładem jedynki**.

Wracamy teraz do naszego operatora T i poszukiwanie jego podprzestrzeni niezmienniczych. Wiemy już, że rozkład na sumę prostych podprzestrzeni odpowiada rzutowemu rozkładowi jedynki. Ciekawe jak w języku rzutowi wyrazić warunek, że podprzestrzenie są niezmiennicze dla danego operatora?

Niech więc $T \in \text{End}(V)$, $V = U_1 \oplus \dots \oplus U_k$, U_i niezmiennicze, P_i - odpowiedni układ rzutowi. Niech także $v_i \in U_i$

Wziąwszy dowolny wektor v i rozłożymy według sumy prostych:

$$v = v_1 + v_2 + \dots + v_k$$

Liczymy

$$P_i T v = P_i T (v_1 + v_2 + \dots + v_i + \dots + v_k) = P_i (\underbrace{T v_1}_{U_1} + \dots + \underbrace{T v_i}_{U_i} + \dots + \underbrace{T v_k}_{U_k}) = 0 + \dots + T v_i + \dots + 0 = T v_i$$

$$T P_i v = T v_i$$

$$P_i T v = T P_i v$$

Wektor $v_i \in V$ był dowolny, zatem P_i i T są przemiennie, tzn. **komutują**.
 $[P_i, T] = 0$.

Odwrotnie, weźmy teraz rzutowy rozkład jednostki taki, że $[P_i, T] = 0$ dla wszystkich $i \in \{1, \dots, k\}$, niech $U_i = \text{im } P_i$. Jeśli $v_i \in U_i$ to:

$$0 = [P_i, T]v_i = P_i T(v_i) - \underbrace{T P_i(v_i)}_{v_i} = P_i (T(v_i)) - T(v_i)$$

$$P_i (T(v_i)) = T(v_i) \quad \text{tzn } T(v_i) \in \text{im } P_i = U_i$$

Przestrzeń U_i jest więc niezmienniczą dla T . Warunek, aby dany rozkład na sumę prostą był rozkładem na podprzestrzenie niezmiennicze wyrażonym w języku rzutów ma postać $[T, P_i] = 0$.

PRZYKŁAD:

$$T = \begin{bmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad T \in \text{End}(\mathbb{R}^3) \quad \varphi(\lambda) = (\lambda-1)^2(\lambda-2)$$

Operator T spełnia warunek $\varphi(T) = 0$. φ jest z dokładnością do znaku równy wielomianowi charakterystycznemu operatora T . Twierdzenie, które mówi, że $\ker(T) = 0$ nosi nazwę **Twierdzenia Cayleya-Hamiltona**. Dowodem tego twierdzenia zajmujemy się później.

Obierzmy $\varphi_1(\lambda) = (\lambda-1)^2$, $\varphi_2(\lambda) = (\lambda-2)$. Wielomiany te są względnie pierwsze, zatem korzystając z algorytmu Euklidesa możemy wyznaczyć takie wielomiany w_1 i w_2 że $w_1\varphi_1 + w_2\varphi_2 = 1$.

$$\begin{array}{r} \lambda^2 - 2\lambda + 1 \\ \lambda \end{array} \quad \begin{array}{r} \lambda - 2 \\ 1 \end{array} \quad \begin{array}{r} 1 \\ 0 \end{array}$$

$$1 \cdot (\lambda^2 - 2\lambda + 1) - \lambda(\lambda - 2) = 1$$

$$w_1(\lambda) = 1 \quad w_2(\lambda) = -\lambda$$

Do rozwiązania wielomianowości $w_1\varphi_1 + w_2\varphi_2 = 1$ podstawimy operator T :

$$\mathbb{1} = w_1(T)\varphi_1(T) + w_2(T)\varphi_2(T) = \underbrace{(T-\mathbb{1})^2}_{P_1} + \underbrace{(-T)(T-2\mathbb{1})}_{P_2} = P_1 + P_2$$

$$P_1 = (T-\mathbb{1})^2$$

$$P_2 = 2T - T^2$$

Wierzmy własności operatorów P_1, P_2 : (1) $P_1 + P_2 = \mathbb{1}$, (2) $P_1 \cdot P_2 = w_1(T)\varphi_1(T) \cdot w_2(T)\varphi_2(T) = w_1(T)w_2(T)\varphi(T) = 0$ podobnie $P_2 P_1 = 0$. W takim przypadku zgodnie z udowodnionym przez nas faktem rozkład $P_1 + P_2 = \mathbb{1}$ jest neutralnym rozkładem jednostki. dodatkowo, ponieważ P_1, P_2 są wielomianami w T , to P_1, P_2 są przemieszane z T . Rozkład $U_1 \oplus U_2 = \mathbb{R}^3$ odpowiadający $P_1 + P_2 = \mathbb{1}$ jest więc rozkładem na podprzestrzenie niezmiennicze względem T .

Wyznaczymy operatory P_1, P_2 explicit:

$$\underbrace{(T-1I)^2}_{P_1} + \underbrace{(-T)(T-2I)}_{P_2} = P$$

$$P_1 = (T-1I)^2 = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P_2 = - \begin{bmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 3 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Przestrzenie $U_1 = \text{im } P_1$; $U_2 = \text{im } P_2$ można znaleźć bezpośrednio badając odpowiednie operatory.

$$U_1 = \text{im } P_1 = \left\langle \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle \quad \text{im } P_2 = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle = U_2$$

Rozkład $\mathbb{R}^3 = U_1 \oplus U_2$ jest rozkładem \mathbb{R}^3 na podprzestrzenie niezmiennicze dla operatora T . U_1 jest podprzestrzenią własną V_2 , natomiast U_2 nie jest podprzestrzenią własną. Zawiera jednak podprzestrzeń własną V_1 .

Istnieje Szybszy sposób znalezienie podprzestrzeni niezmienniczych bez konieczności wypisywania postaci matry. Rozpatkmy następującą sytuację:

$$\varphi(T) = 0 \quad \varphi(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{k_1} \dots (\lambda - \lambda_r)^{k_r}$$

$$\varphi_i(\lambda) = \frac{\varphi(\lambda)}{(\lambda - \lambda_i)^{k_i}} \quad 1 = \omega_1(\lambda) \varphi_1(\lambda) + \dots + \omega_r(\lambda) \varphi_r(\lambda)$$

$$P_i = \omega_i(T) \varphi_i(T) \quad \text{FAKT:} \quad \text{im } P_i = \mathcal{U}_i = \ker (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}$$

Dowód:

$$\text{Dowodzimy, że } \text{im } \omega_i(T) \varphi_i(T) = \ker (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}$$

Niech więc $u \in \text{im } P_i$. Oznacza to, że $u = P_i(v)$ dla pewnego $v \in V$. Obliczmy $(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}(u)$:

$$(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}(u) = (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i} \omega_i(T) \varphi_i(T) v = 0 \quad \text{zatem}$$

$\swarrow \quad \searrow$
 $\varphi_i(T) = 0$

$$\text{im } P_i \subset \ker (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}$$

Z drugiej strony niech $u \in \ker (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}$, tzn $(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i} u = 0$. Wiadomo jednak, że $\mathbb{1} = P_1 + \dots + P_r$

$$\text{zatem } u = P_1 u + P_2 u + \dots + P_i u + \dots + P_r u$$

Weźmy $j \neq i$ wtedy $P_j = \omega_j(T) \varphi_j(T)$ a φ_j zawiera czynnik $(\lambda - \lambda_j)^{k_j}$, wobec tego $P_j u = 0$. W powyższej sumie zostanie jedynie i -ty składnik, tzn

$$u = P_i u, \text{ tzn } u \in \text{im } P_i$$

wykazaliśmy więc, że $\ker (T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i} \subset \text{im } P_i$.

Ponieważ zachodzą zawężanie w obie strony, to oznacza, że mamy do czynienia z równością. ■

Podsumujemy: Mając wielomian zerujący dany operator T możemy znaleźć rozkład V na podprzestrzenie niezmiennicze w przypadku, kiedy (1) przestrzeń V jest nad \mathbb{C} , (2) przestrzeń V jest nad \mathbb{R} i wszystkie pierwiastki wielomianu są rzeczywiste.

Mamy wtedy:

$$\varphi(T) = 0 \quad \varphi(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{k_1} \cdot \dots \cdot (\lambda - \lambda_r)^{k_r}$$

$$\varphi_i(\lambda) = \frac{\varphi(\lambda)}{(\lambda - \lambda_i)^{k_i}} \quad \mathbb{1} = \varphi_1(\lambda)\omega_1(\lambda) + \dots + \varphi_r(\lambda)\omega_r(\lambda)$$

$$P_i = \omega_i(T)\varphi_i(T) \quad \mathbb{1} = P_1 + P_2 + \dots + P_r \quad P_i P_j = 0 \quad P_i^2 = P_i$$

$$U_i = \text{im } P_i = \ker(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i} \quad V = U_1 \oplus U_2 \oplus \dots \oplus U_r$$

Macierz T w bazie dostosowanej do rozkładu ma postać blokową.

Definicja: Jeśli $\varphi(\lambda) = \omega_T(\lambda)$ to podprzestrzeń U_i utworzona w powyższy sposób nazywa się **podprzestrzenią pierwiastkową dla wartości własnej λ_i** tzn

$$W_{\lambda_i} = \ker(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i} \quad \text{gdzie } \lambda_i \in \text{Sp}(T) \quad k_i \text{ jest krotnością}$$

Do zrealizowania zostało: (1) Dowód tw. Cayley'a Hamiltona, (2) Zbadanie działania T na każdej z podprzestrzeni niezmienniczych, (3) Zbadanie przypadku operatora na rzeczywistej przestrzeni poprzez zbadanie wartości własne.

WIĘDZENIE CAYLEY'A HAMILTONA

Niech $\omega_T(\lambda) = \det(T - \lambda \mathbb{1})$ wtedy $\omega_T(T) = 0$

DOWÓD: Dowód przeprowadzimy dla macierzy. Jest to wystarczające, ponieważ pokazaliśmy wcześniej, że wyznacznik endomorfizmu jest dobrze określony (nie zależy od wyboru bazy, w którą zapisujemy endomorfizm jako macierz).

Wiadomo, że dla $X \in \mathbb{K}^n$ zachodzi wzór $X^D \cdot X = (\det X) \mathbb{1}$
Jako X weźmiemy $T - \lambda \mathbb{1}$:

$$X = T - \lambda \mathbb{1} \quad (T - \lambda \mathbb{1})^D \cdot (T - \lambda \mathbb{1}) = \omega_T(\lambda) \mathbb{1}$$

macierz, której wyrazy są wielomianami stopnia $n-1$

wielomian stopnia n

Oto przykładowe macierz z wielomianowymi wyrazami:

$\begin{bmatrix} \lambda^2 + 1 & 2\lambda^2 + \lambda - 3 \\ \lambda + 2 & \lambda^2 - \lambda \end{bmatrix}$ można ją przepisać następująco:

$$\lambda^2 \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \lambda \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} + 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{tam jako wielomian o współczynnikach macierzo-}$$

wych wobec tego

$$(T - \lambda \mathbb{1})^D = B_0 + B_1 \lambda + B_2 \lambda^2 + \dots + B_{n-1} \lambda^{n-1}$$

Liczymy dalej:

$$\begin{aligned} (T - \lambda \mathbb{1})^D (T - \lambda \mathbb{1}) &= (B_0 + B_1 \lambda + \dots + B_{n-1} \lambda^{n-1}) (T - \lambda \mathbb{1}) = B_0 T + B_1 T \lambda + \dots + B_{n-1} T \lambda^{n-1} \\ &\quad - B_0 \lambda - B_1 \lambda^2 - \dots - B_{n-1} \lambda^n = \end{aligned}$$

$$(T - \lambda \mathbb{1})^p (T - \lambda \mathbb{1}) = (B_0 + B_1 \lambda + \dots + B_{n-1} \lambda^{n-1}) (T - \lambda \mathbb{1}) - B_0 T + B_1 T \lambda + \dots + B_{n-1} T \lambda^{n-1} - B_0 \lambda - B_1 \lambda^2 - \dots - B_{n-1} \lambda^n =$$

$$B_0 T + \lambda (B_1 T - B_0) + \lambda^2 (B_2 T - B_1) + \dots + \lambda^{n-1} (B_{n-1} T - B_{n-2}) - \lambda^n B_{n-1} =$$

$$c_0 \mathbb{1} + c_1 \lambda \mathbb{1} + c_2 \lambda^2 \mathbb{1} + \dots + c_n \lambda^n \mathbb{1} = \omega_T(\lambda) \cdot \mathbb{1}$$

↑ porównujemy wyrazy przy jednakowych potęgach

$$B_0 T = c_0 \mathbb{1}$$

$$B_1 T - B_0 = c_1 \mathbb{1} \quad / \cdot T$$

$$B_2 T - B_1 = c_2 \mathbb{1} \quad / \cdot T^2$$

⋮

$$B_{m-1} T - B_{m-2} = c_{m-1} \mathbb{1} \quad / \cdot T^{m-1}$$

$$- B_{m-1} = c_n \mathbb{1} \quad / \cdot T^n$$

$$\begin{aligned} B_0 T &= c_0 \mathbb{1} \\ B_1 T^2 - B_0 T &= c_1 T \\ B_2 T^3 - B_1 T^2 &= c_2 T^2 \\ &\vdots \\ &\vdots \end{aligned}$$

$$B_{m-1} T^n - B_{n-2} T^{n-1} = c_{n-1} T^{n-1}$$

$$+ \quad - B_{n-1} T^n = c_n T^n$$

$$0 = c_0 \mathbb{1} + c_1 T + \dots + c_{n-1} T^{n-1} + c_n T^n = \omega_T(T)$$

■

We wszystkich rachunkach wymagających użycia wielomianu zerującego operator można więc użyć wielomianu charakterystycznego.

W niektórych szczególnych przypadkach istnieje wielomian zerujący niższego stopnia. O tym innym razem.

DZIAŁANIE OPERATORA NA PODPRZESTRZENI PIERWIĄTKOWEJ. OPERATORY NILPOTENTNE.

Potrąfimy już w wielu przypadkach podzielić przestrzeń na sumę prostej podprzestrzeni pierwiastkowej, niezmienniczych dla operatora. Dalej zajmiemy się poszukiwaniem postaci operatora obciętego do każdej z podprzestrzeni pierwiastkowej. W szczególności oznacza to także znalezienie bazy w której operator ma prostą postać.

Potrzebne do tego będzie pojęcie operatora nilpotentnego.

Definicja: Niech V będzie przestrzenią wektorową wymiaru n . Operator $N \in \text{End}(V)$ nazywamy nilpotentnym, jeśli $N^k = 0$ dla pewnego $k \in \mathbb{Z}$.

Fakt: Wielomian charakterystyczny operatora nilpotentnego ma postać:
$$\omega_N(\lambda) = (-1)^n \lambda^n.$$

Dowód: Uloowodnimy to dla przestrzeni zespolonych. Dowód opiera się na istnieniu wektora własnego dla każdej wartości własnej, a to ma miejsce jedynie nad \mathbb{C} . Twierdzenie jest prawdziwe także dla rzeczywistych przestrzeni, jednak dowód wymaga dodatkowego namyślu.

Rozważmy więc $N \in \text{End}(V)$, V nad \mathbb{C} , $N^k = 0$. Jeśli $\lambda \in \text{sp}(N)$ to istnieje $v \neq 0$ taki, że $Nv = \lambda v$, tzn $N^k v = \lambda^k v$ ale $N^k = 0$, więc $\lambda^k v = 0$. Wynika z tego, że $\lambda = 0$. Spektrum operatora nilpotentnego składa się więc jedynie z wartości 0: $\text{Sp}(N) = \{0\}$. Wobec tego $\omega_N(\lambda) = a_n \lambda^n$. Wiadomo jednak, że wyraz pny najwyższej potędy w wielomianie charakterystycznym to $(-1)^n$. ■

Wzimy teraz dowolny operator T , którego wielomian charakterystyczny rozkłada się na czynniki liniowe nad K . Znajdźmy rozkład V na podprzestrzenie pierwiastkowe i odpowiedni rowkowy rozkład jedności.

$$V = W_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus W_{\lambda_r}, \quad \mathbb{1} = P_1 + \dots + P_r, \quad W_{\lambda_i} = \ker(T - \lambda_i \mathbb{1})^{k_i}$$

Zadaniem naszym jest **znaleźć $\dim W_{\lambda_i}$** . Operator $T - \lambda_i \mathbb{1}$ w bazie dostosowanej do rozkładu $V = W_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus W_{\lambda_r}$ ma postać blokową. Jego wyznacznik jest więc iloczynem wyznaczników podmacierzy:

$$\omega_T(\lambda) = \det(T - \lambda \mathbb{1}) = \prod_{i=1}^r \det(T|_{W_{\lambda_i}} - \lambda \mathbb{1}|_{W_{\lambda_i}}) \quad (*)$$

Oznaczmy dla skrótu $T_i = T|_{W_{\lambda_i}}$ i $\mathbb{1}_i = \mathbb{1}|_{W_{\lambda_i}}$. Obliczmy

$\det(T_i - \lambda \mathbb{1}_i)$. Uważamy teraz T_i za element $\text{End}(W_{\lambda_i})$. Wiadomo, że $T_i - \lambda_i \mathbb{1}_i$ jest nilpotentny na W_{λ_i} . Z definicji bowiem $(T_i - \lambda_i \mathbb{1}_i)^{k_i} = 0$.

$$T_i - \lambda \mathbb{1}_i = T_i - \lambda_i \mathbb{1}_i + \lambda_i \mathbb{1}_i - \lambda \mathbb{1}_i = (T_i - \lambda_i \mathbb{1}_i) - (\lambda - \lambda_i) \mathbb{1}_i$$

$$\det(T_i - \lambda \mathbb{1}_i) = \det\left((T_i - \lambda_i \mathbb{1}_i) - (\lambda - \lambda_i) \mathbb{1}_i\right) \stackrel{\uparrow}{=} (\lambda - \lambda_i)^{m_i} (-1)^{n_i} \quad \begin{array}{l} n_i = \dim W_{\lambda_i} \\ \text{wstawiamy do } (*) \end{array}$$

wielomian charakterystyczny operatora nilpotentnego

$$\begin{aligned} \omega_T(\lambda) &= \prod_{i=1}^r \det(W_i - \lambda \mathbb{1}_i) = \prod_{i=1}^r (\lambda - \lambda_i)^{m_i} (-1)^{m_i} = \\ &= (-1)^n (\lambda - \lambda_1)^{n_1} (\lambda - \lambda_2)^{n_2} \dots (\lambda - \lambda_r)^{n_r} \end{aligned}$$

Z porównania postaci $\omega_T(\lambda) = (-1)^n (\lambda - \lambda_1)^{k_1} \dots (\lambda - \lambda_r)^{k_r}$ wynika, że $m_i = k_i$, czyli wymiar podprzestrzeni pierwiastkowej równy jest krotności wartości własnej.

Obserwacja: Niech $\text{Sp}(T) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ i niech V będzie nad \mathbb{C} lub V nad \mathbb{R} i wszystkie $\lambda_i \in \mathbb{R}$. Wtedy operator

$N = T - \lambda_1 P_1 - \lambda_2 P_2 - \dots - \lambda_n P_n$ jest nilpotentny.

Istotnie, $N|_{W_{\lambda_i}} = T_i - \lambda_i 1_i$ gdyż $P_i|_{W_{\lambda_i}} = 1_i$ zatem $N_i = N|_{W_{\lambda_i}}$ jest

nilpotentny na W_{λ_i} . Podprzestrzenie W_{λ_i} są niezmiennicze dla N , zatem

$N^{\max\{k_i\}}$

$= 0$. Oznaczamy $D = \lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_n P_n$. Operator D jest

diagonalizowalny, a podprzestrzenie W_{λ_i} są dla niego podprzestrzeniami własnymi. Mamy więc

$$T = T - D + D = N + D = \text{nilpotentny} + \text{diagonalizowalny}.$$

Ponadto $[N, D] = 0$. Istotnie, T komutuje z każdym rzutem P_i , zatem komutuje także z ich kombinacją liniową. Naturalnie $[D, D] = 0$

Więc $[T - D, D] = 0$

\uparrow
 N .

Skonstruowaliśmy rozkład dowolnego operatora zespolonego i niektórych rzeczywistych na sumę komutujących nilpotentnego i diagonalizowalnego. To było wygodne.

W każdej przestrzeni W_{λ_i} znajdziemy teraz bazę wygodną dla operatora T .