

1. **Teoria krzywicy** Wyprowadzić wzory na κ i T w dowolnej parametryzacji.

2. **Powierzchnie zanurzone** Niech M będzie dwuwymiarową powierzchnią zanurzoną w \mathbb{R}^3 . Wykazać, że w układzie współrzędnych na M zachodzi wzór

$$K_M(q) = \frac{R_{1212}}{\det[g(q)]}$$

\leftarrow składowa tensora krzywizny
 \leftarrow wyznacznik macierzy pierwszej formy podstawowej
 \leftarrow krzywizna Gaussa

Użyć wzoru $R(X, Y, Z) = \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{[X, Y]} Z$ R_{1212} jest składową tensora krzywizny z „opuszczonym

indeksem: $R(X, Y, Z, T) = g(T, R(X, Y, Z))$

$$R_{ijkl} = g_{lm} R^m{}_{ijk}$$

3. **Koneksja w wiązce wektorowej** Sprawdzić, że koneksja jest liniowa wtedy i tylko wtedy gdy jest zachowywana przez potok pola Eulela.

4. **Koneksja w wiązce wektorowej**: Sprawdzić, że pochodna kowariantna, ten odwzorowanie

$$\nabla : TM \times \text{Sec}(q) \rightarrow E \quad \text{spełniające warunki}$$

$$g : E \rightarrow M$$

(1) $\nabla_{\alpha v + \beta w} \sigma = \alpha \nabla_v \sigma + \beta \nabla_w \sigma$
 (2) $\nabla_v f \sigma = f \nabla_v \sigma + (v f) \sigma$

(3) $\nabla_v (\sigma + \omega) = \nabla_v \sigma + \nabla_v \omega$

(4) ∇ zachowuje rzut na M , tzn $g(\nabla_v \sigma) = T_M(v)$, ponadto jeśli X jest gładkim polem wektorowym a σ gładkim cięciem $E \rightarrow M$

$M \ni q \mapsto (\nabla_{X(q)} \sigma)(q) \in E$ też jest gładkim cięciem $E \rightarrow M$.

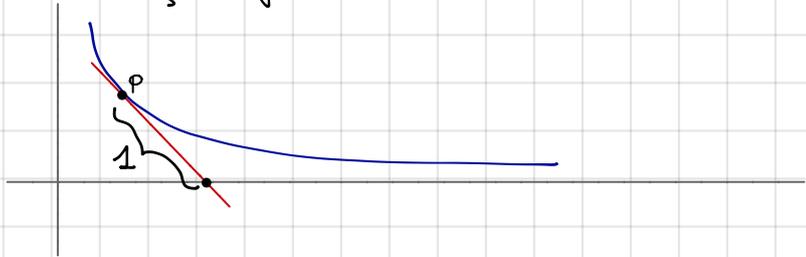
WSKAZÓWKA: Dla ustalonego q, e, σ $q \in M, e \in E_q, \sigma : M \rightarrow E \quad \sigma(q) = e$ rozważyć

$$F_{q,e} : T_q M \rightarrow T_e E \quad F_{q,e}(v) = T\sigma(v) - (\nabla_v \sigma)^v$$

Pokazać, że F nie zależy od wyboru σ . Wziąć $H_e = F_{q,e}(T_q M)$.

5. **Geometria powierzchni zanurzonych** Znaleźć krzywizny głównej i krzywiznę Gaussa powierzchni obrotowej której horyzonta jest traktrycą. **Traktryca** jest to krzywa płaska, której punkty spełniają warunek:

Odległość punktu p krzywej od punktu przecięcia stycznej do tej krzywej z osią Ox jest stała i równa 1



(6) Podrozumność lagrangeowska. Niech $C \subset M$ będzie podrozumnością, $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ gładką funkcją. Definiujemy

$$L = \{ p \in T^*M : \pi_M(p) \in C, \forall v \in TC \langle p, v \rangle = \langle df, v \rangle \}$$

wykazując, że L jest podrozumnością lagrangeowską

Mechanika lagrangeowska

(7) Znaleźć funkcję energii E , formę ω_L , odwzorowanie λ , pole X_{EL} we współrzędnych dla lagrangejenu mechanicznego

$$L(x, \dot{x}) = \frac{1}{2} m g_{ij}(x) \dot{x}^i \dot{x}^j - V(x)$$

dla $V \equiv 0$ porównać X_{EL} z rozwiązaniem na horyzontalne podwieszenie kulej dla konsekwencji mechanicznej.