

# ROZWIĄZANIE HAMILTONA - JACOBIEGO

107  
155

SPRÓBUJMY ZNALEZĆ PRZ. KAN. TAKIE ŻE

$$\bar{H} = 0 !$$

$$\begin{aligned} \text{WIĘC} \quad \dot{Q}_i &= 0 \\ \dot{P}_i &= 0 \end{aligned} \quad - \quad Q_i, P_i \text{ STAŁE}$$

$$\begin{aligned} Q_i &= Q_i = Q_i(p_i, q_i, t) \\ P_i &= P_i = P_i(p_i, q_i, t) \end{aligned} \quad \rightarrow \text{UKŁAD RÓWNAŃ NA } p_i, q_i$$

$$\begin{cases} P_i = p_i(\alpha_i, \beta_i, t) \\ Q_i = q_i(\alpha_i, \beta_i, t) \end{cases} \quad \alpha_i, \beta_i - \text{WARUNKI POŁZĄTKOWE}$$

MUSIMY ZNALEZĆ S T-ZE:

$$0 = H + \frac{\delta S}{\delta t} = H(q_i, p_i, t) + \frac{\delta S(q_i, p_i, t)}{\delta t} \quad p_i - \text{STAŁE}$$
$$P_i = \frac{\delta S}{\delta q_i} \quad Q_i = \frac{\delta S}{\delta p_i}$$

$$H(q_1, \dots, q_n, \frac{\delta S}{\delta q_1}, \dots, \frac{\delta S}{\delta q_n}, t) + \frac{\delta S}{\delta t} = 0$$

ROZWIĄZANIE RÓŻNICZKOWE CZASOWE I RZĘDU!

$$S = S(q_1, \dots, q_n, P_1, \dots, P_n, t) + C$$

$$Q_i \equiv q_i = \frac{\partial S}{\partial p_i} = \frac{\partial S}{\partial p_i}$$

208  
756

WZĘTŁI ZNAMOZIENY  $S(q, p, t)$  TO UKŁAD RÓWNAŃ

$$\begin{cases} \dot{p}_i = \frac{\partial S}{\partial q_i} \\ \dot{q}_i = \frac{\partial S}{\partial p_i} \end{cases} \quad \text{DASZ} \quad \begin{cases} p_i = p_i(q, p, t) \\ q_i = q_i(q, p, t) \end{cases} \quad \text{SPRĘTNIADASZ, CE R. HAMILTONA}$$

ZAMIENIŁYMY UKŁAD R. RÓŻNICZKOWYCH ZWYCZAJNYCH NA R. CZYŚTKOWE I RZĘDU

ZADÓŻMY ŻE H NIE ZALEŻY OD  $q_i$  I/LUB  $t$ .  
WTEBY

$$S(q_1, \dots, q_{+1}, t) = S(q_1, \dots, q_{i-1}, q_{i+1}, \dots, q_{+1}) - Et + p_i q_i$$

PRZYKŁAD - RUCH PŁASKI,  $V = V(r)$

$$H = \frac{p_x^2 + p_y^2}{2m} + V(r) = \frac{p_r^2}{2m} + V(r)$$

$$L = \frac{1}{2} m (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2) + V(r)$$

$$p_r = \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = m \dot{r}$$

$$p_\varphi = m r^2 \dot{\varphi}$$

$$H = \frac{1}{2m} \left( p_r^2 + \frac{p_\varphi^2}{r^2} \right) + V(r)$$

RÖVNAVIRIE H-J:

$$\frac{1}{2m} \left( \left( \frac{\partial S}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left( \frac{\partial S}{\partial \varphi} \right)^2 \right) + V(r) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

BRUK ZALEZNOŚCI OD  $\varphi, t \Rightarrow$

$$S = -Et + p_\varphi \varphi + S_1(r)$$

$$\frac{1}{2m} \left[ \left( \frac{dS_1}{dr} \right)^2 + \frac{p_\varphi^2}{r^2} \right] + V(r) = E$$

$$\left( \frac{dS_1}{dr} \right)^2 = \cancel{2mE} \quad 2m(E - V(r)) - \frac{p_\varphi^2}{r^2}$$

$$S_1 = \pm \int \sqrt{2m(E - V(r)) - \frac{p_\varphi^2}{r^2}} dr + C_1$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{\partial S}{\partial E} = -t_0 = -t \pm \int \frac{m}{\sqrt{\dots}} dr \Rightarrow r(t) \\ \frac{\partial S}{\partial p_\varphi} = \varphi_0 = \int \frac{p_\varphi}{r^2 \sqrt{\dots}} dr + \varphi \Rightarrow r(\varphi) \end{array} \right\}$$

~~BRUK~~

ON RAW TOR!

RUCHI W POLU  $\vec{g}$

$$L = \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) - mgy$$

$$p_x = m\dot{x}$$

$$p_y = m\dot{y}$$

$$H = \frac{1}{2m} (p_x^2 + p_y^2) + mgy$$

$$\frac{1}{2m} \left( \left( \frac{\partial S}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial y} \right)^2 \right) + mgy + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

$$S = -Et + x p_x + S_y(y)$$

$$\frac{1}{2m} \left( p_x^2 + \left( \frac{dS_y}{dy} \right)^2 \right) + mgy = E$$

$$\left( \frac{dS_y}{dy} \right)^2 = 2m(E - mgy) - p_x^2$$

$$S_y = \pm \int \sqrt{2m(E - mgy) - p_x^2} dy + C$$

$$= \pm m \sqrt{2y} \int \sqrt{\frac{E}{mg} - y - \frac{p_x^2}{2m^2g}} dy + C$$

$$= \pm \frac{2}{3} m \sqrt{2y} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2m^2g} - y \right)^{3/2}$$

$$S(x, y, t) = -Et + p_x x \pm \frac{2}{3} \sqrt{2gm^2} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)^{3/2} + C \quad (25g)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial E} &= -t_0 = -t \pm \frac{2}{3} \sqrt{2gm^2} \cdot \frac{3}{2} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)^{1/2} \cdot \frac{1}{mg} \\ &= -t \pm \sqrt{\frac{2}{g}} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)^{1/2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial p_x} &= x_0 = x \pm \sqrt{2gm^2} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)^{1/2} \cdot \left( -\frac{p_x}{gm^2} \right) \\ &= x \mp \frac{p_x}{m} \sqrt{\frac{2}{g}} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)^{1/2} \end{aligned}$$

$$\frac{-t_0 + t}{x_0 - x} = \frac{\pm \sqrt{\frac{2}{g}}}{\mp \frac{p_x \sqrt{2}}{m \sqrt{g}}} = - \frac{m}{p_x}$$

$$x_0 - x = - \frac{p_x}{m} (-t_0 + t)$$

$$\boxed{x = x_0 + \frac{p_x}{m} (t - t_0)}$$

$$(t - t_0)^2 = \frac{2}{g} \left( \frac{E}{mg} - \frac{p_x^2}{2gm^2} - y \right)$$

(80)

$$y = -\frac{1}{2} g (t-t_0)^2 + \frac{v_y}{m g} - \frac{p_x^2}{2 g m^2}$$

$$\left. \frac{dy}{dt} \right|_{t=t_0} = 0$$

$$y(t_0) = -\frac{1}{2} g t_0^2 + \frac{v_y}{m g} - \frac{p_x^2}{2 g m^2} = y_0$$

$$y = -\frac{1}{2} g (t-t_0)^2 + y_0 + \frac{1}{2} g t_0^2$$

$$= y_0 + g t_0 t - \frac{1}{2} g t^2 = y_0 + v_0^y t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$x = x_0 + \frac{p_x}{m} (t-t_0)$$

$$y = -\frac{1}{2} g (t-t_0)^2 + \frac{v_y}{m g} - \frac{p_x^2}{2 g m^2}$$

$$x = x_0 + (t-t_0) v_x^0$$

$$y = y_0 + v_0^y t - \frac{1}{2} g t^2$$

# METODY ROZWIĄZYWANIA RÓWNAŃ H-2

767

$$\frac{\partial S}{\partial t} + H(q, \frac{\partial S}{\partial q}, t) = 0$$

SEPARACJA...

1) WSP. CYKLICZNE:  $H = H(q_1, \dots, q_{r-1}, \dots, q_{r+1}, \dots, q_t, p_1, \dots, p_t, t)$

SZUKAMY  $S$  W POSTACI (CZAS:  $S = -Et + \tilde{S}(q_1, \dots, q_t)$ )

$$S = \beta_r q_r + \tilde{S}(q_1, \dots, q_{r-1}, q_{r+1}, q_t, \beta_1, \dots, \beta_t, t)$$

$$\frac{\partial S}{\partial q_i} = \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_i} \quad \text{dla } i \neq r, \quad \frac{\partial S}{\partial q_r} = \beta_r$$

CZYLI  ~~$\frac{\partial S}{\partial q_i} = \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_i}$~~

$$\frac{\partial \tilde{S}}{\partial t} + H(q_1, \dots, q_{r-1}, q_{r+1}, \dots, q_t, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_1}, \dots, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_{r-1}}, \beta_1, \dots, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_{r+1}}, \dots) = 0$$

2) HAMILTONIAN JEST SUMĄ WYRAZÓW ~~+~~ ~~ZADANIE OROZASU~~

$$H = \sum_{j=1}^r H_j(q_j, p_j)$$

NAWET OGÓLNIERS  $H = H_1(p_1, q_1) + \tilde{H}(p_2, q_2, \dots, p_r, q_r, t)$

WTEDY  $S = S_1(q_1) + \tilde{S}(q_2, \dots, q_r, t)$

$$\frac{\partial \tilde{S}}{\partial t} + H_1(q_1, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_1}) + \tilde{H}(q_2, \dots, q_n, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_2}, \dots, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_n}, t) = 0 \quad (16)$$

$$H_1(q_1, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_1}) = -\frac{\partial \tilde{S}}{\partial t} - \tilde{H} = \beta_1$$

$$H_1(q_1, \frac{\partial \tilde{S}}{\partial q_1}) = \beta_1$$

$$\frac{\partial \tilde{S}}{\partial t} + \tilde{H} = -\beta_1$$

$H = \sum H_j$ , BRAK ZALIEŻNOŚCI OD  $t$ :

$$S = S_1(q_1) + \dots + S_n(q_n)$$

$$H_i(q_i, \frac{\partial S_i}{\partial q_i}) = \beta_i$$

$$\sum_{i=1}^n \beta_i = E$$

3) DESZCZE OGÓLNIED - UKŁADY LIOUVILLE'Ń

$$E_k = \frac{1}{2} \left[ \sum_{i=1}^n A_i(q_i) \right] \sum_{j=1}^n \frac{q_j^2}{B_j(q_j)} \quad \left| \quad E_p = \frac{1}{\sum A_i} \sum_{i=1}^n t_i(q_i) \right.$$

$$= \frac{1}{2 \sum A_i} \sum B_i p_i^2$$

RÓWNANIE H-Ń:

$$\sum_{i=1}^n \left[ \frac{1}{2} B_i \left( \frac{\partial S}{\partial q_i} \right)^2 + t_i \right] = E \sum_{i=1}^n A_i(q_i)$$

~~WTFENY~~ WTFENY  $S = -Et + S_0$

$$S_0 = \sum_i S_0(q_i)$$

$$\frac{1}{2} B_1 \left( \frac{ds_1}{dq_1} \right)^2 = EA_1 - t_1 - \sum_{i=2}^n \beta_i$$

$$\frac{1}{2} B_i \left( \frac{ds_i}{dq_i} \right)^2 = EA_i - t_i - \beta_i \quad i \geq 2$$

czyli

$$S = \int dq_1 \sqrt{\frac{2}{B_1} (EA_1 - t_1 + \sum_{i=2}^n \beta_i)} + \sum_{i=2}^n \int dq_i \sqrt{\frac{2}{B_i} (EA_i - t_i - \beta_i)} - Et$$

$$\frac{\partial S}{\partial E} = -t_0 \quad \text{ZALEŻNOSĆ CZASOWA}$$

$$\frac{\partial S}{\partial \beta_{n+1}} = d_{n+1} \quad \text{TOR}$$

4) DESZCZĘ OBLICZENIE - IŁW STĄCZKA...

# PRZYKŁADNY PONOWNIE

767

OBÓBNI RUCH W POLU SIŁY CENTRALNEJ

$$\frac{1}{2m} \left( p_r^2 + \frac{p_\theta^2}{r^2} + \frac{p_\phi^2}{r^2 \sin^2 \theta} \right) + V(r) = H(p, r)$$

ZAKŁADAJĄC  $\theta = \frac{\pi}{2}$ ,  $p_\theta = 0 \Rightarrow$  PROBLEM 2-WYMI.

CZT NA SIĘ OGDUMIE? TAK!

$\varphi$  JEST CYKLICZNE:

$$S = -Et + \varphi \beta + S_1(r, \theta)$$

$$\frac{1}{2m} \left( \left( \frac{\partial S_1}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left( \frac{\partial S_1}{\partial \theta} \right)^2 \right) + V(r) + \frac{\beta^2}{2mr^2 \sin^2 \theta} = E$$

PROBLEM LIOUVILLE'A

$$A_r = mr^2$$

$$\phi_r = mr^2 V(r)$$

$$A_\theta = 0$$

$$\phi_\theta = \frac{\beta^2}{\sin^2 \theta}$$

$$B_r = r^2$$

$$B_\theta = 1$$

$$S = -Et + p_\varphi \theta + \int dr \sqrt{2(mE + mV(r)) + p_r^2 r^{-2}} \\ + \int d\theta \sqrt{-p_\theta^2 - \frac{p_\phi^2}{\sin^2 \theta}}$$

POLE E-M.

$$H = \frac{1}{2m} (\vec{p} - e\vec{A})^2 + e\varphi$$

ALBO

$$H = c \sqrt{m^2 c^2 + (\vec{p} - e\vec{A})^2} + e\varphi$$

ROZPATRZYM EFJEKT ZEEMANA

$$e\varphi = -\frac{e^2}{r} \quad \vec{A} = \frac{1}{2} \vec{B} \times \vec{r} \quad , \quad \vec{B} = \text{const} = (0, 0, B)$$

$\vec{B}$  JEST STABE, POMIYAMY  $B^2$ :

$$\frac{1}{2m} \vec{p}^2 - \frac{e}{2m} \vec{p} (\vec{B} \times \vec{r}) - \frac{e^2}{r} = E$$

$$\begin{aligned} \vec{p} (\vec{B} \times \vec{r}) &= \vec{r} (\vec{p} \times \vec{B}) = \vec{B} (\vec{r} \times \vec{p}) = B (\vec{r} \times \vec{p}) = \\ &= B (x p_y - y p_x) = B \left[ \frac{\partial \psi}{\partial y} p_x + \frac{\partial \psi}{\partial x} p_y + \frac{\partial \psi}{\partial y} p_z \right] = \\ &= B p_y \end{aligned}$$

$$\frac{1}{2m} \left( p_r^2 + \frac{p_\theta^2}{r^2} + \frac{p_\varphi^2}{r^2 \sin^2 \theta} \right) - \frac{eB}{2m} p_y - \frac{e^2}{r} = E$$

$$\psi_0 = \psi(r, \varphi) + S_1(r, \theta)$$

$E^1 = E + \frac{eB p_y}{2m}$  - KUCHI COULOMBOWSKI ZE  
DIMENIONA, ENERGIA.

# ROZWIĄZANIE H-2 W OBLICZENIACH PRZYBLIŻONYCH (166)

$$H = H_0(p, y, t) + H_1(p, y, t)$$

UMIEMY ROZWIĄZAĆ RUCH Z  $H_0$

$$\begin{cases} q_i^{(0)} = q_i^{(0)}(z, p, t) \\ p_i^{(0)} = p_i^{(0)}(z, p, t) \end{cases} \quad \bar{i} = 1 \dots f$$

$$H_0(q_1, \dots, q_f, \frac{\partial S}{\partial q_1}, \dots, \frac{\partial S}{\partial q_f}, t) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

$$p_i = \frac{\partial S}{\partial q_i} \quad z_i = \frac{\partial S}{\partial p_i} \rightarrow \text{STAD } p_i^{(0)}, q_i^{(0)}$$

$S$  JEST FUNKCJĄ TWORZĄCĄ PRZEKSZTAŁCENIE

KANONICZNEGO OD  $p, y$  DO  $z, p$  ( $z, p = p, q$ )

NA POPRZEDNIM WIKŁAMIE, WYPROW. R. H-2)

$$\bar{H} = H + \frac{\partial S}{\partial t} = H_0 + H_1 + \frac{\partial S}{\partial t} = H_1$$

$$\text{CZUĆ} \begin{cases} \dot{z}_i = \frac{\partial H_1}{\partial p_i} \\ \dot{p}_i = -\frac{\partial H_1}{\partial z_i} \end{cases} \quad \bar{i} = 1 \dots f$$

$H_1$  MAŁE  $\Rightarrow z, p$  PRAWIE STAŁE (WOLNO ZMIENNE)

$$H_1(z, p, t) = H_1(q(z, p, t), p(z, p, t), t)$$

PO PRAWEJ STRONIE WSTAWIAMY  $x^{(0)}$  /  $p^{(0)}$

(767)

$$H_1 \approx H_1(x^{(0)}, p^{(0)}, t)$$

WTRZY  $x_i \approx x_i^{(0)} + \int_{t_0}^t \frac{\delta H_1}{\delta p_i} dt$

$$p_i \approx p_i^{(0)} - \int_{t_0}^t \frac{\delta H_1}{\delta x_i} dt$$

$x_i, p_i$  WSTAWIAMY DO  $q_i^{(0)}(x, p, t)$   
 $p_i^{(0)}(x, p, t)$

I EWENTUALNIE ITERUJEMY

**PRZYKŁAD**

$$H = H_0 + \gamma x^4 = \frac{1}{2m} (p^2 + m^2 \omega^2 x^2) + \gamma x^4$$

$$H_1 = \gamma x^4$$

Rozw. z  $H_0$

$$\frac{1}{2m} \left[ \left( \frac{\delta S_0}{\delta x} \right)^2 + m^2 \omega^2 x^2 \right] = p \quad (E = p)$$

$$x^{(0)} = \sqrt{\frac{2p}{m}} \frac{1}{\omega} \sin \omega(t-2)$$

$$p^{(0)} = \sqrt{2mp} \cos \omega(t-2)$$

$$H_2(d, p, t) = \gamma \left(\frac{z p}{m}\right)^2 \frac{1}{\omega^4} \sin^4 [\omega(t-d)]$$

768

$$d^{(1)} = d^{(0)} + \gamma \frac{\beta^{(0)}}{m^2} \frac{1}{\omega^5} [3\zeta - 2\sin(2\zeta) + \frac{1}{4}\sin(4\zeta)]$$

$$p^{(1)} = p^{(0)} + \left(\frac{z p^{(0)}}{m}\right)^2 \frac{\gamma}{8\omega^4} [3 - 4\cos(2\zeta) + \cos(4\zeta)]$$

Gdzie  $\zeta = \omega(t - d^{(0)})$

WSTAWIAMY  $x^{(1)} = \sqrt{\frac{z p^{(1)}}{m}} \frac{1}{\omega} \sin[\omega(t - d^{(1)})]$

$$p^{(1)} = \sqrt{2m p^{(1)}} \cos[\omega(t - d^{(1)})]$$

DALEJ ROZWIJAMY, NP.

$$\sqrt{p^{(1)}} = \sqrt{p^{(0)}} \sqrt{1 + \frac{\beta^{(0)} \gamma}{2m^2 \omega^4} [\dots]} =$$

$$\approx \sqrt{p^{(0)}} + \frac{p^{(0)3/2} \gamma}{4m^2 \omega^4} [3 - 4\cos(2\zeta) + \cos(4\zeta)]$$

$$\sin \omega(t - d^{(1)}) = \sin(\zeta + \omega \Delta d) \approx \sin \zeta + \omega \Delta d \cos \zeta$$

MNOŻYMY, ZOSTAWIAMY WYRAZY LINIOWE W  $\gamma$ .

ALBO - ITERUJEMY DO  $d^{(2)}, p^{(2)}$

INNY PRZYKŁAD = RUCH PLANET  $M \gg m_A \gg m_B$

~~ŚREDNIA~~ ŚREDNIA PO CZASIE = ŚREDNIA "PO ZESPÓLE"?

KLUCZOWE DLA FIZYKI STATYSTYCZNEJ!

TW POINCARÉ O POWROCIE

WEJMY PUNKT NA TRAJEKTORII Z OBSZARU  
 NIEZMIENNICZEGO  $\Lambda$  (O SKOŃCZONEJ MIERZE)

WEJMY OTOCZENIE TEGO PUNKTU,  $\Omega$

DLA  $t > t_0$  TRAJEKTORIA WRÓCI DO  $\Omega$   
 NIESKOŃCZONIE WIELE RAZ!

TW - ERGODYCZNY

$f(x)$  ZDEFINIOWANE DLA  $x \in \Lambda$

$$\langle f \rangle_T = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(x(t)) dt = \langle f \rangle_\Lambda = \frac{1}{V(\Lambda)} \int_\Lambda f(x) dV$$

NIE ZAUWAŻYĆ O  $t_0$

# TW POINCARÉ

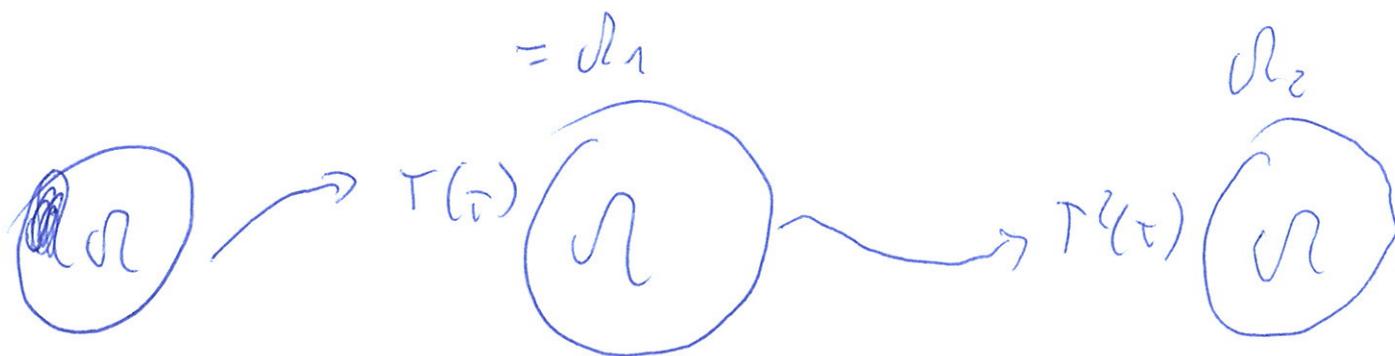
~~70~~ ~~70~~

$T(\mathbb{R}) = \mathbb{R}$  - OBSZAR WIE ZMIENNICZY

$$V(\mathbb{R}) \neq 0 \quad V(\mathbb{R}) < \infty$$

$\Omega \subset \mathbb{R}$  - DOWOLNIE MAŁY

~~zadanie~~ ISTNIEJE TRAJEKTORIA  $\in \Omega$  DLA  $t = t_0$ :  
 KTÓRA: WRÓCI DO  $\Omega$  DOWOLNIE WIELE RAZY  
 I PO DOWOLNIE DŁUGIM CZASIE



NP  $t=1$ , DOWOLNIE

$$T(t)\Omega \rightarrow T(t+t)\Omega$$

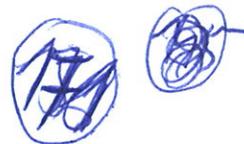
$$\text{CZYLI } x \in \Omega_1 \text{ i } \Omega_2 \Leftrightarrow x + \Omega \text{ i } \Omega_1$$

$$V(\Omega_1) = V(\Omega_0) = \text{CONST} \quad V(\mathbb{R}) < \infty$$

$$\Rightarrow \Omega_i \cap \Omega_j \neq \emptyset \quad \text{DLA DAKIEGOS } i, j$$

$$\text{CZYLI } \Omega \cap \Omega_{i-j} \neq \emptyset \quad \Omega' = \Omega \cap \Omega_{i-j} - \text{OTWARTY } V(\Omega') \neq 0$$

POWTARZAMY ROZUMOWANIE NA  $\Omega'$



$$\rightarrow \Omega'' = \Omega' \wedge \mathcal{R}'_{i-L_j'}$$

$\Omega > \Omega' > \Omega'' > \dots > \omega$      $\omega$  - ZBIÓR LUB PUNKT

CZYLI ~~W~~ ISTNIEJE  $\omega < \Omega$  DO KTÓREGO  
TRAJektorie WRÓCĄ, NIESKONCZKONIE WIELE  
RAZY (BYĆ MOŻE TYLKO KIEDY,  $\omega = \{p_0\}$ )

POWRÓT PO CZASACH

$$t + \tau(i-j)$$

$$i-j \geq 1$$

$$t + \tau(i-j) + \tau'(i'-j')$$

$$i'-j' \geq 1$$

...

CZYLI KTÓRYŚ KOLEJNY POWRÓT

PO DOWOLNIE DŁUGIM  $T$  !

NIEPRECYZYJNIE - WEZMYM JAKIEŚ OTOCZENIE  
JAKIEGOS PUNKTU NA TRAJektorii -  
- WRÓCI DO NIEGO NIESKONCZKONIE  
WIELE RAZY...