

Elektrodynamika z elementami teorii pola

Wykład 11

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\dot{\vec{B}}$$

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 (\vec{j} + \epsilon_0 \dot{\vec{E}})$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\dot{\vec{B}}$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = \rho$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j} + \dot{\vec{D}}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\frac{d}{dt}T - \iiint \vec{j} \cdot \vec{E} d^3r = 0$$

$$\begin{aligned} -\vec{j} \cdot \vec{E} &= \left(-\frac{1}{\mu_0} \text{rot } \vec{B} + \epsilon_0 \dot{\vec{E}} \right) \cdot \vec{E} = \epsilon_0 \vec{E} \cdot \dot{\vec{E}} - \vec{E} \cdot \text{rot } \vec{B} - \frac{1}{\mu_0} \\ &= \left(\epsilon_0 \vec{E} \cdot \dot{\vec{E}} + \frac{1}{\mu_0} \vec{B} \cdot \dot{\vec{B}} \right) + \text{div}(\vec{E} \times \vec{B}) \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} \left(T_{\text{czastek V}} + \iiint_V \left(\frac{\epsilon_0}{2} \vec{E}^2 + \frac{1}{2\mu_0} \vec{B}^2 \right) d^3r \right) = - \oiint_{S(V)} \frac{1}{\mu_0} (\vec{E} \times \vec{B}) \cdot \vec{n} dS$$

Wektor Poyntinga:

$$\vec{S} = \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B}$$

$$\frac{d}{dt} \vec{p}_i = q_i (\vec{E}(\vec{r}_i, t) + \vec{v}_i \times \vec{B}(\vec{r}_i, t))$$

$$\frac{d}{dt} \vec{p}_{\text{mech},V} = \sum q_i (\vec{E}(\vec{r}_i, t) + \vec{v}_i \times \vec{B}(\vec{r}_i, t)) = \iiint_V \rho \vec{E}(\vec{r}, t) + \vec{j} \times \vec{B}(\vec{r}, t) d^3 r$$

Korzystając z równań Maxwella eliminujemy ρ i \vec{j}

$$\frac{d}{dt} \vec{p}_{\text{mech}} = \iiint \left((\epsilon_0 \vec{\nabla} \vec{E}) \vec{E} + \left(\frac{1}{\mu_0} \vec{\nabla} \times \vec{B} - \epsilon_0 \dot{\vec{E}} \right) \times \vec{B}(\vec{r}, t) \right) d^3 r$$

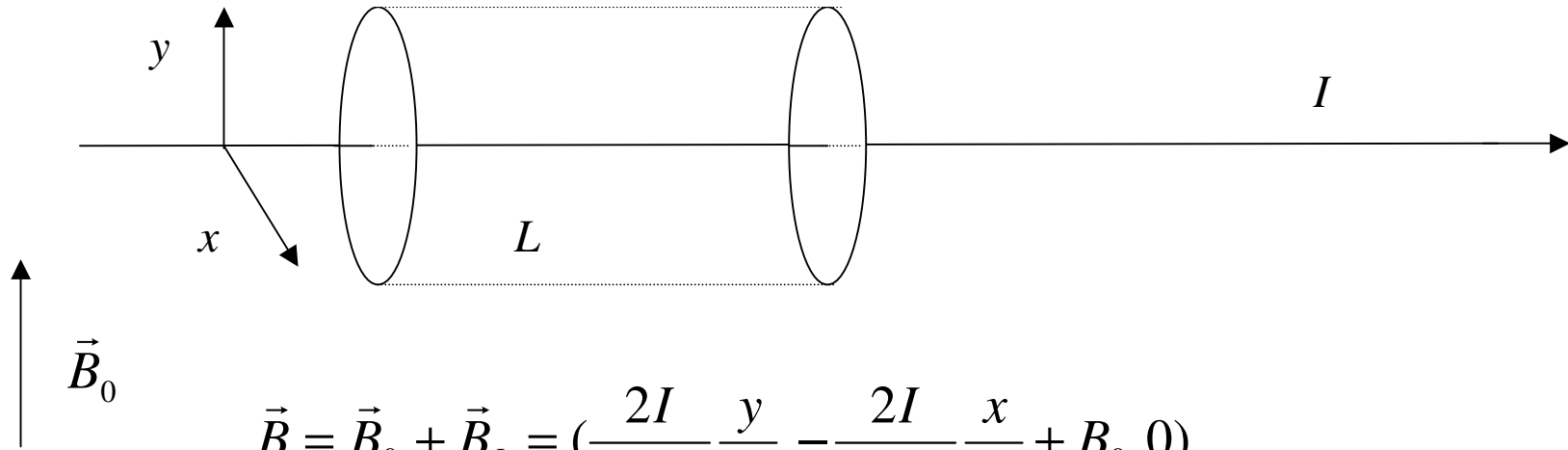
$$\frac{d}{dt} \left(\vec{p}_{\text{mech}} + \iiint \epsilon_0 \mu_0 \vec{S} d^3 r \right) = \iiint \left((\epsilon_0 \vec{\nabla} \vec{E}) \vec{E} - \epsilon_0 \vec{E} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}) + \left(\frac{1}{\mu_0} \vec{\nabla} \vec{B} \right) \vec{B} - \frac{1}{\mu_0} \vec{B} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \right) d^3 r$$

$$\begin{aligned}
& \left((\vec{\nabla} \vec{E}) \vec{E} - \vec{E} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \right)_\alpha = \\
& = \frac{\partial}{\partial x_1} (E_\alpha E_1) + \frac{\partial}{\partial x_2} (E_\alpha E_2) + \frac{\partial}{\partial x_3} (E_\alpha E_3) - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial x_\alpha} \left((E_1)^2 + (E_2)^2 + (E_3)^2 \right) = \\
& = \frac{\partial}{\partial x_\beta} \left(E_\alpha E_\beta - \delta_{\alpha\beta} \frac{E^2}{2} \right)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\frac{d}{dt} \left(\vec{p}_{\text{mech}} + \iiint \epsilon_0 \mu_0 \vec{S} d^3 r \right)_\alpha &= \iiint \left(\epsilon_0 \frac{\partial}{\partial x_\beta} \left(E_\alpha E_\beta - \delta_{\alpha\beta} \frac{E^2}{2} \right) + \frac{1}{\mu_0} \frac{\partial}{\partial x_\beta} \left(B_\alpha B_\beta - \delta_{\alpha\beta} \frac{B^2}{2} \right) \right) d^3 r = \\
&= \iiint \left(\frac{\partial}{\partial x_\beta} T_{\alpha\beta} \right) d^3 r
\end{aligned}$$

$$T_{\alpha\beta} = \epsilon_0 E_\alpha E_\beta + \frac{1}{\mu_0} B_\alpha B_\beta - \delta_{\alpha\beta} \left(\frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right)$$

$$\frac{d}{dt} \left(p_{\alpha \text{mech } V} + \iiint_V \epsilon_0 \mu_0 S_\alpha d^3 r \right) = \oiint_{\Sigma(V)} T_{\alpha\beta} n_\beta d^2 \sigma$$



$$\vec{B} = \vec{B}_0 + \vec{B}_I = \left(\frac{2I}{4\pi\mu_0} \frac{y}{r^2}, -\frac{2I}{4\pi\mu_0} \frac{x}{r^2} + B_0, 0 \right)$$

$$\vec{B}^2 = B_0^2 + \left(\frac{\mu_0 2I}{4\pi} \right)^2 \frac{1}{r^2} - \frac{\mu_0 I}{\pi} \frac{x B_0}{r^2}$$

$$\mu_0 T_{xx} = B_x B_x - \frac{1}{2} B^2 = \left(\frac{\mu_0 2I}{4\pi r} \right)^2 \frac{y^2 - x^2}{2r^2} - \frac{1}{2} B_0^2 + \frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{x B_0}{r^2}$$

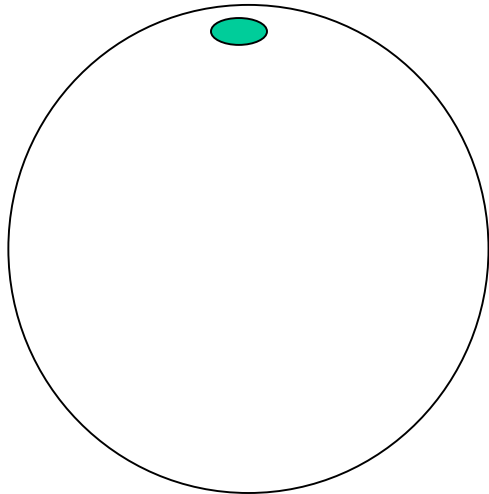
$$\mu_0 T_{xy} = B_x B_y = \frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{y}{r^2} \left(B_0 - \frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{x}{r^2} \right)$$

$$\oint (T_{xx}n_x + T_{xy}n_y) L r d\varphi = \oint \frac{x}{\mu_0 r} \left(\left(\frac{\mu_0 2I}{4\pi r} \right)^2 \frac{y^2 - x^2}{2r^2} - \frac{1}{2} B_0^2 + \frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{x B_0}{r^2} \right) L r d\varphi +$$

$$+ \oint \frac{y}{\mu_0 r} \left(\frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{y}{r^2} \left(B_0 - \frac{\mu_0 2I}{4\pi} \frac{x}{r^2} \right) \right) L r d\varphi = \frac{2I}{4\pi} B_0 \oint \frac{y^2 + x^2}{r^2} L d\varphi = IB_0 L$$

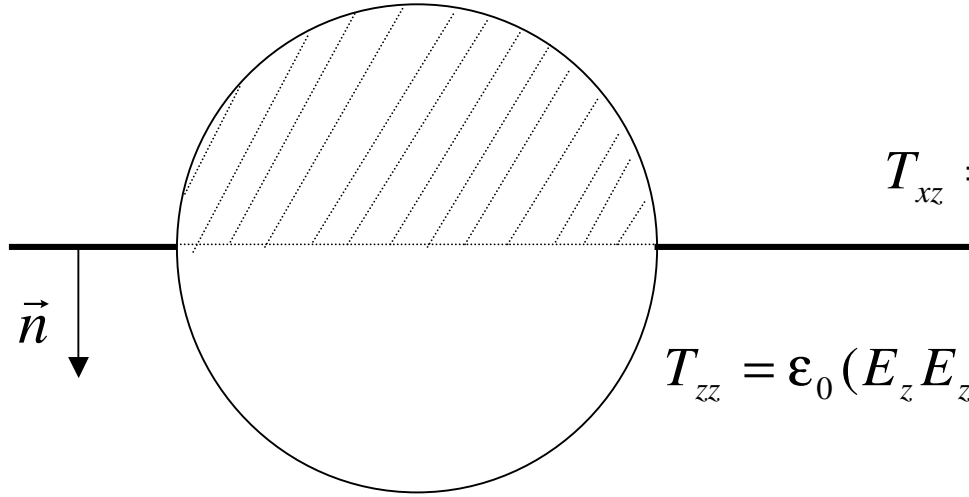
Pod talarkiem $E = 0$, nad tylko E_z

$$T_{zz} = \epsilon_0 (E_z E_z - \frac{1}{2} E^2) = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi \epsilon_0 R^2} \right)^2$$



Jest to ciśnienie jakie rozsadza np. naładowany pęcherzyk w przegrzanej cieczy.

$$F = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \cdot \Delta S = \frac{1}{2} E (\epsilon_0 E \Delta S) = \frac{1}{2} E \Delta Q.$$

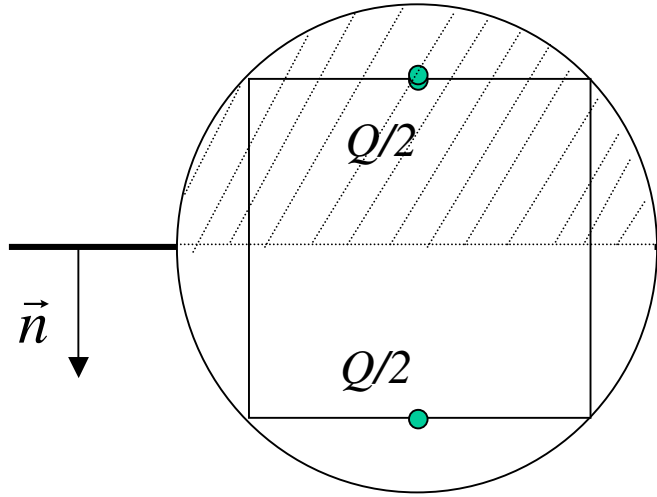


$$\vec{n} = (0,0,-1)$$

$$T_{xz} = \epsilon_0 (E_x E_z - \frac{1}{2} E^2 \delta_{13}) = 0 = T_{yz}$$

$$T_{zz} = \epsilon_0 (E_z E_z - \frac{1}{2} E^2 \delta_{33}) = -\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 = -\frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2$$

$$F_z = \iint_{r>R} T_{zz} n_z 2\pi r dr = \frac{1}{2} \int_R^\infty \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2 2\pi r dr = \frac{(Q/2)^2}{4\pi\epsilon_0 (R\sqrt{2})^2}$$



$$\vec{n} = (0,0,-1)$$

$$T_{xz} = \epsilon_0 (E_x E_z - \frac{1}{2} E^2 \delta_{13}) = 0 = T_{yz}$$

$$T_{zz} = \epsilon_0 (E_z E_z - \frac{1}{2} E^2 \delta_{33}) = -\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 = -\frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2$$

$$F_z = \iint_{r>R} T_{zz} n_z 2\pi r dr = \frac{1}{2} \int_R^\infty \epsilon_0 \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2 2\pi r dr = \frac{(Q/2)^2}{4\pi\epsilon_0 (R\sqrt{2})^2}$$

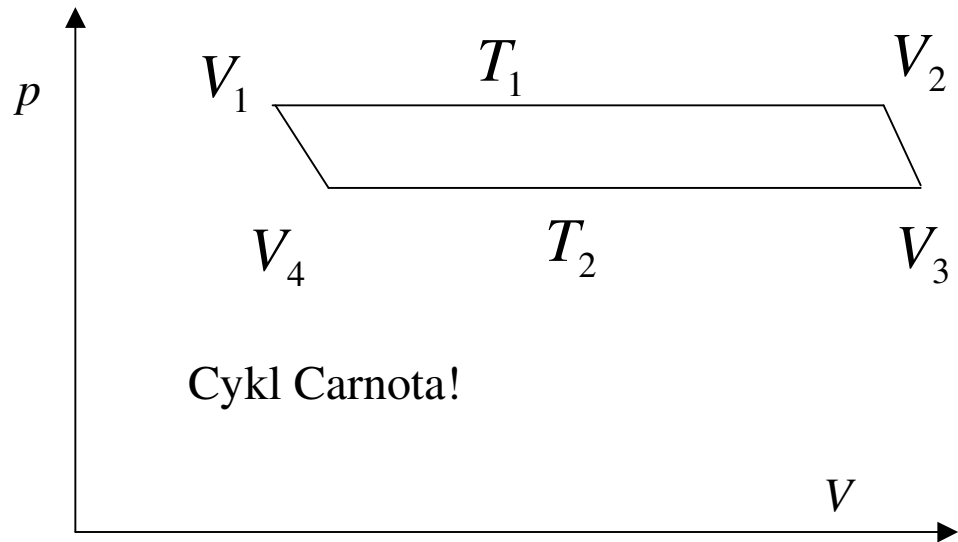
$$T_{\alpha\beta} = \epsilon_0 E_\alpha E_\beta + \frac{1}{\mu_0} B_\alpha B_\beta - \delta_{\alpha\beta} \left(\frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right)$$

$$\langle E_\alpha E_\beta \rangle = \frac{1}{3} \langle E^2 \rangle \delta_{\alpha\beta}$$

$$\begin{aligned} \langle T_{\alpha\beta} \rangle &= \frac{1}{3} \langle \epsilon_0 E_\alpha E_\beta \rangle - \frac{1}{2} \langle \epsilon_0 E^2 \rangle \delta_{\alpha\beta} + \frac{1}{3} \left\langle \frac{1}{\mu_0} B_\alpha B_\beta \right\rangle - \frac{1}{2} \left\langle \frac{1}{\mu_0} B^2 \right\rangle \delta_{\alpha\beta} = \\ &= -\frac{1}{6} 2w \delta_{\alpha\beta} = -\frac{1}{3} w \delta_{\alpha\beta} \end{aligned}$$

Ciśnienie promieniowania czarnego: $\mathbf{p} = \mathbf{w}/3$

Ciekawe wnioski!



Adiabata:

$$W(V, T) = Vw(T)$$

$$dW = Vdw + wdV = -pdV$$

$$Vdw + \frac{4}{3}wdV = 0$$

$$3\frac{dw}{w} + 4\frac{dV}{V} = 0 \Rightarrow w^3V^4 = \text{const} \Rightarrow Vw^{3/4} = \text{const}$$

$$\Rightarrow VT^3 = \text{const} \Rightarrow T \propto 1/\sqrt[3]{V} \propto 1/R$$

$$\frac{T_1 - T_2}{T_1} \approx \frac{dT}{T} = \frac{(V_2 - V_1)(p(T + dT) - p(T))}{p(T) \cdot (V_2 - V_1) + 3p(T) \cdot (V_2 - V_1)}$$

$$\frac{dT}{T} = \frac{dp}{4p}$$

$$4 \ln(T) = \ln(p) + \text{const}$$

$$p \propto T^4$$

$$w \propto T^4$$

$$\dot{W} / S = \sigma T^4$$

Gaz jednoatomowy

$$pV^{5/3} = pV \cdot V^{2/3} \propto TV^{2/3} = \text{const}$$

$$T \propto \left(1/\sqrt[3]{V}\right)^2$$

Fale **monochromatyczne**.

Równania liniowe jednorodne ze stałymi współczynnikami to naturalna domena funkcji wykładniczych. Różniczkowanie sprowadza się do mnożenia. Czynniki wykładniczy wspólny skraca się i zostają równania **algebraiczne**.

Rozwiązań o różnych wykładnikach jest **wystarczająco dużo** (całka Fouriera), by przez superpozycję znaleźć każde możliwe rozwiązanie.

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{B}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

Dla $t = 0$ ze zmiennych fourierowskich zostaje nielimitowane k . Zawsze można dobrać profile takie, by odtworzyć E i B w chwili zero. A warunki początkowe na E i B są wystarczające, by jednoznacznie określić rozwiązanie.

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 \cdot \vec{\nabla} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} = i \vec{k} \cdot \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 \frac{\partial}{\partial t} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} = -i \omega \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}, t) = i \vec{k} \times \vec{B}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

Pola rzeczywiste a liczby zespolone? Pewien skrót myślowy. Naprawdę, przez taki zapis zespolony rozumie się:

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \text{Re} \left(\vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \right)$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \text{Re} \left(\vec{B}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \right)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{\nabla} \times \operatorname{Re}(\vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}) = \operatorname{Re}(\vec{\nabla} \times \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}) = \operatorname{Re}(i\vec{k} \times \vec{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)})$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \vec{B}(\vec{r}, t) = \operatorname{Re}\left(\frac{\partial}{\partial t} \vec{B}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}\right) = -\operatorname{Re}(i\omega \vec{B}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)})$$

$$0 = \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}, t) + \frac{\partial}{\partial t} \vec{B}(\vec{r}, t) = \operatorname{Re}\left(i(\vec{k} \times \vec{E}_0 - \omega \vec{B}_0) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}\right) =$$

$$= \operatorname{Re}\left(i(\vec{k} \times \vec{E}_0 - \omega \vec{B}_0)\right) \cos(e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}) - \operatorname{Im}\left(i(\vec{k} \times \vec{E}_0 - \omega \vec{B}_0)\right) \sin(e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)})$$

$$i(\vec{k} \times \vec{E}_0 - \omega \vec{B}_0) = 0$$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \text{Re}\left(\vec{E}_0 e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}\right)$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \text{Re}\left(\vec{B}_0 e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}\right)$$

$$\text{div } \vec{E} = 0$$

$$\vec{k} \cdot \vec{E}_0 = 0$$

$\vec{E}_0 \perp \vec{k}$, poza tym dowolne

$$\text{rot } \vec{E} = -\dot{\vec{B}}$$

$$\vec{k} \times \vec{E}_0 = \omega \vec{B}_0$$

\vec{B}_0 – całkowicie określone!

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$0 = \vec{k} \cdot \vec{B}_0 = \vec{k} \cdot \left(\frac{1}{\omega} \vec{k} \times \vec{E}_0 \right) \equiv 0 \quad \text{– spełnione automatycznie.}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \dot{\vec{E}}$$

$$\text{rot } \vec{B} = -\omega \mu_0 \epsilon_0 \vec{E}_0 = \vec{k} \times \vec{B}_0 = \vec{k} \times \left(\frac{1}{\omega} \vec{k} \times \vec{E}_0 \right)$$

$$\omega^2 \mu_0 \epsilon_0 = k^2$$

$$\omega = |\vec{k}| / \sqrt{\mu_0 \epsilon_0} = ck$$

Dla każdego \vec{k} , dla każdego \vec{E}_0 takiego, że $\vec{k} \cdot \vec{E}_0 = 0$ istnieje dokładnie jedno rozwiązanie harmoniczne.

Jest to fala poprzeczna o częstości $\omega = ck$, prędkości c , długości fali $\lambda = 2\pi/k$

$\vec{k} = (0,0,k > 0)$ (Dla każdej fali można dobrać układ współrzędnych, by tak było.)

$$\vec{E}_0 = (E_{0,x}, E_{0,y}, 0)$$

Pamiętamy, że: $\vec{E} = \text{Re}\left((E_{0,x}, E_{0,y}, 0)e^{i(kz - \omega t)}\right)$

Zaczynając liczyć czas od nieco innego momentu, mogą zmienić efektywnie fazę obu amplitud o wspólną, dowolną wartość. Skorzystajmy z tej swobody, by uczynić $\vec{E}_0 \cdot \vec{E}_0 = E_{0,x}^2 + E_{0,y}^2$ liczbą rzeczywistą.

$$\vec{E}_0 = \vec{a} + i\vec{b} \quad \vec{a}, \vec{b} \text{ – dwa rzeczywiste wektory } \perp \text{ do } \vec{k}$$

Wybrany początek liczenia czasu oznacza iż:

$$\vec{E}_0 \cdot \vec{E}_0 = \vec{a}^2 - \vec{b}^2 + 2i\vec{a} \cdot \vec{b} \text{ jest rzeczywiste, zatem } \vec{a} \text{ i } \vec{b} \text{ są prostopadłe.}$$

$$\begin{aligned}\vec{E} &= \operatorname{Re}\left((E_{0,x}, E_{0,y}, 0)e^{i(kz - \omega t)}\right) = \\ &= \vec{a} \cos(\vec{k} \vec{r} - \omega t) - \vec{b} \sin(\vec{k} \vec{r} - \omega t)\end{aligned}$$

$$\vec{B} = \frac{\vec{k}}{\omega} \times \vec{E} = \frac{\vec{k}}{\omega} \times \vec{a} \cos(\vec{k} \vec{r} - \omega t) - \frac{\vec{k}}{\omega} \times \vec{b} \sin(\vec{k} \vec{r} - \omega t)$$

Koniec wektora E porusza się po elipsie o półosiach a, b . Jest to fala spolaryzowana **eliptycznie**.

Gdy $b = 0$, fala spolaryzowana **liniowo**.

Gdy $a = b$, mamy polaryzację **kołową**. Wektor elektryczny z pozycji a skręca w kierunku b . Zatem, gdy trójka $\vec{a}, \vec{b}, \vec{k}$ tworzy układ prawoskrętny, mamy polaryzację prawą. W przeciwnym wypadku mamy polaryzację lewą.

W obu wypadkach trójka $\vec{E}, \vec{B}, \vec{k}$ jest prawoskrętna.

Gęstość energii.

Dla polaryzacji kołowej ($a = b$)

$$\vec{E} = \vec{a} \cos(\vec{k} \vec{r} - \omega t) - \vec{b} \sin(\vec{k} \vec{r} - \omega t) \quad E^2 = a^2$$

$$\vec{B} = \frac{\vec{k}}{\omega} \times \vec{E} = \frac{\vec{k}}{ck} \times \vec{E} \quad B^2 = E^2 / c^2 = a^2 \epsilon_0 \mu_0$$

$$w = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 + \frac{1}{2\mu_0} B^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 a^2 + \frac{1}{2} \epsilon_0 a^2 = \epsilon_0 a^2$$

Gęstość pędu:

$$\epsilon_0 \vec{E} \times \vec{B} = \epsilon_0 a \frac{a \vec{k}}{c k} = \frac{1}{c} \epsilon_0 a^2 \frac{\vec{k}}{k} = \frac{w \vec{k}}{c k}$$

$$c^2 \vec{p}^2 - E^2 = 0$$

Fale w ośrodkach przezroczystych

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\dot{\vec{B}} \quad \operatorname{div} \vec{D} = 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \dot{\vec{D}} \quad \operatorname{div} \vec{B} = 0$$

Najprostsza sytuacja:

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu} \vec{B}, \quad \text{prowadzi do:} \quad \operatorname{rot} \vec{E} = -\dot{\vec{B}} \quad \operatorname{div} \vec{E} = 0$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} \quad \operatorname{rot} \vec{B} = \epsilon \mu \dot{\vec{E}} \quad \operatorname{div} \vec{B} = 0$$

Zamiast $\epsilon_0 \mu_0$, pojawiło się $\epsilon \mu = \epsilon_r \mu_r \epsilon_0 \mu_0$

W rozwiązaniu próżniowym wystarczy zastąpić:

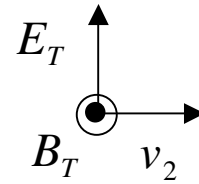
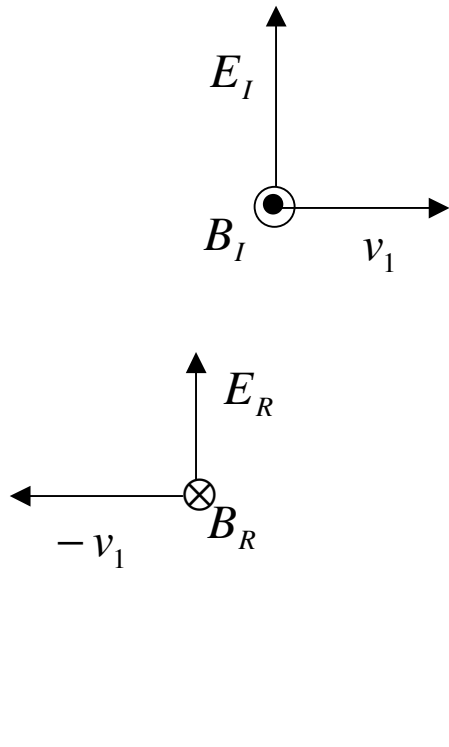
$$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} \Rightarrow v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon \mu}} = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r \mu_r}} \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} = \frac{c}{n}$$

Współczynnik załamania

$$n = \frac{c}{v} = \sqrt{\epsilon_r \mu_r}$$

Ciała przezroczyste są bardzo słabymi magnetykami,
dla prostoty położymy: $\mu_r = 1$

Fala spolaryzowana liniowo pada na granicę dielektryka (na początek prostopadle)



$$\frac{1}{\mu_1} \left(\frac{1}{v_1} E_I - \frac{1}{v_1} E_R \right) = \frac{1}{\mu_2} \frac{1}{v_2} E_T$$

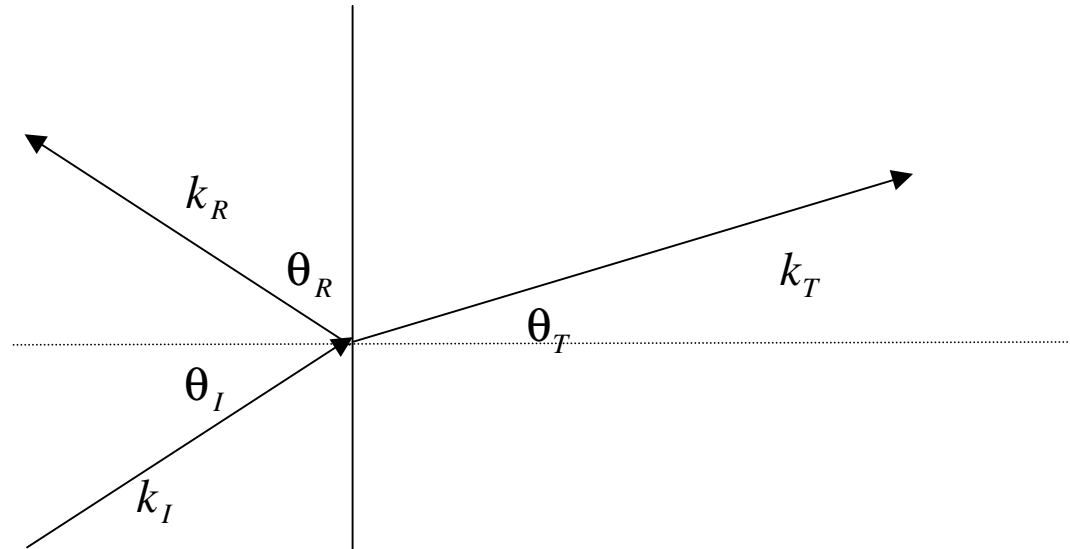
$$E_I - E_R = \frac{v_1}{v_2} E_T \quad 2E_I = (1+n)E_T$$

$$E_I + E_R = E_T \quad (n-1)E_I + (n+1)E_R = 0$$

$$E_R = -\frac{n-1}{n+1} E_I = -\frac{n_2 - n_1}{n_2 + n_1} E_I$$

Dla powietrza i szkła: $n=1,5$

Moc odbita: $\left(\frac{1,5-1}{1,5+1} \right)^2 = 1/25 = 4\%$



Na płaszczyźnie $z = 0$ fazy muszą się zgadzać.

$$\vec{r}\vec{k}_{\parallel I} - \omega_1 t \equiv \vec{r}\vec{k}_{\parallel R} - \omega_1 t \equiv \vec{r}\vec{k}_{\parallel T} - \omega_2 t$$

$$\omega_1 = \omega_2$$

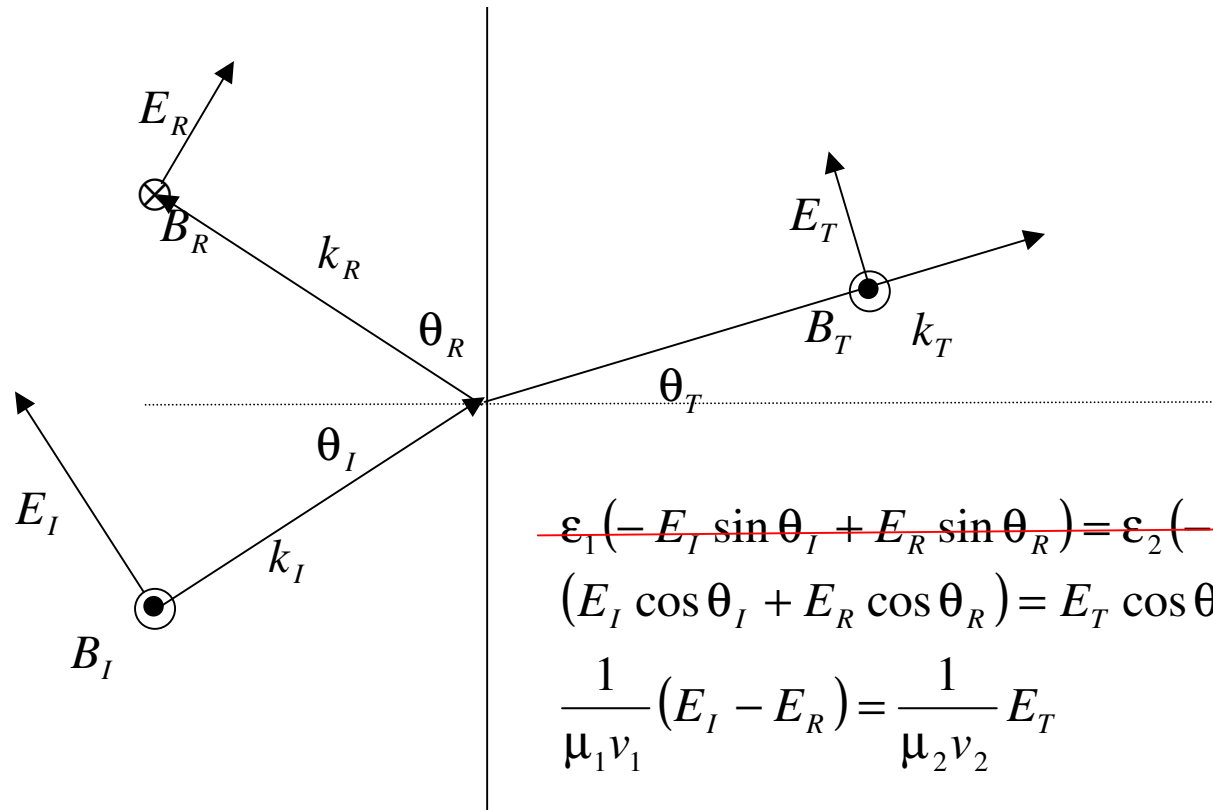
$$\vec{k}_{\parallel I} = \vec{k}_{\parallel R} = \vec{k}_{\parallel T}.$$

Zachodzi też :

$$v_1 k_I = v_1 k_R = v_2 k_T = \omega$$

$$\frac{\omega}{v_1} \sin \theta_I = k_{\parallel I} \equiv k_{\parallel R} = \frac{\omega}{v_1} \sin \theta_R \equiv k_{\parallel T} = \frac{\omega}{v_2} \sin \theta_T$$

- 1) Trzy promienie w 1 płaszczyźnie
- 2) Kąt padania = kąt odbicia: $\theta_I = \theta_R$
- 3) $\frac{\sin \theta_I}{\sin \theta_T} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{n_2}{n_1} \equiv n_{2/1}$



$$\begin{aligned}
 & \cancel{\epsilon_1 (-E_I \sin \theta_I + E_R \sin \theta_R)} = \cancel{\epsilon_2 (-E_T \sin \theta_T)} \\
 & (E_I \cos \theta_I + E_R \cos \theta_R) = E_T \cos \theta_T \\
 & \frac{1}{\mu_1 v_1} (E_I - E_R) = \frac{1}{\mu_2 v_2} E_T
 \end{aligned}$$

$$(\cos \theta_I / \cos \theta_T)(E_I + E_R) = E_T$$

$$\frac{n_1}{n_2} (E_I - E_R) \approx \frac{\mu_2 v_2}{\mu_1 v_1} (E_I - E_R) = E_T$$

$$\frac{\cos \theta_I}{\cos \theta_T} (E_I + E_R) = \frac{n_1}{n_2} (E_I - E_R)$$

$$E_R = \frac{n_1 / n_2 - \cos \theta_I / \cos \theta_T}{n_1 / n_2 + \cos \theta_I / \cos \theta_T} E_I$$

$$E_R = 0 \Rightarrow n_1 / n_2 - \cos \theta_I / \cos \theta_T = 0$$

$$n_1 / n_2 - \cos \theta_I / \cos \theta_T = 0$$

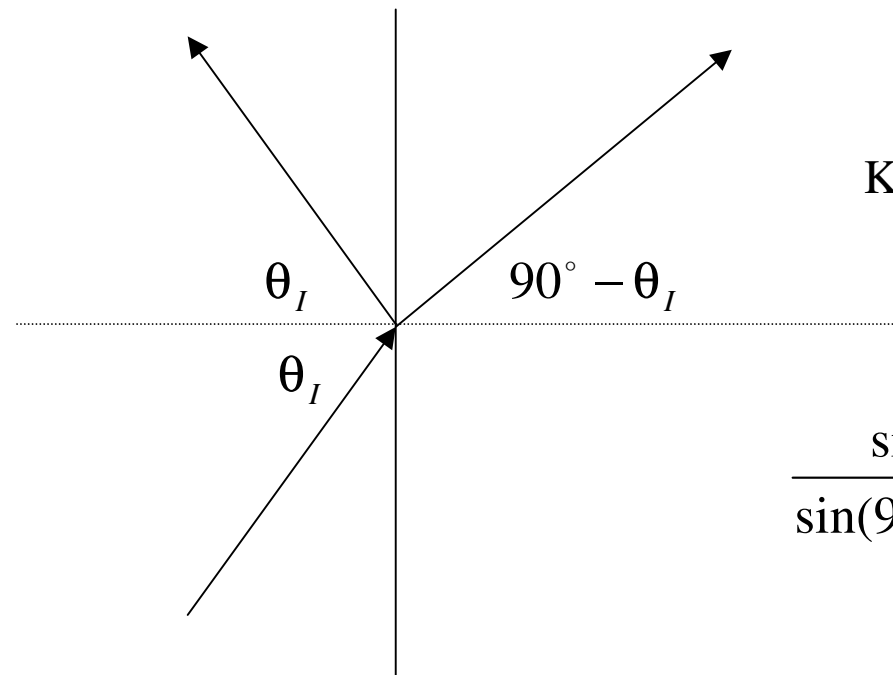
$$\sin \theta_T / \sin \theta_I = \cos \theta_I / \cos \theta_T$$

$$\sin \theta_I \cos \theta_I = \sin \theta_T \cos \theta_T$$

$$\sin 2\theta_I = \sin 2\theta_T$$

$$2\theta_I = 180^\circ - 2\theta_T$$

$$\theta_I + \theta_T = 90^\circ$$



Kat Brewstera

$$\frac{\sin \theta_I}{\sin(90^\circ - \theta_I)} = \frac{n_2}{n_1} = \operatorname{tg} \theta_I$$