

# Matematyka II, lista zadań No. 5: Odwz. liniowe i (ich) macierze

12.03.2012

1. ■ Które z następujących odwzorowań, w odpowiednich przestrzeniach wektorowych, są odwzorowaniami liniowymi:
  - (a) Które z następujących odwzorowań, w odpowiednich przestrzeniach wektorowych, są operatorami liniowymi:
  - (b)  $x \mapsto a$  ( $a$  – ustalony wektor);  $V$  – dowolna p. wektorowa
  - (c)  $x \mapsto x + a$  ( $a$  – ustalony wektor);  $V$  – dowolna p. wektorowa
  - (d)  $x \mapsto \alpha x$  ( $\alpha$  – ustalony skalar);  $V$  – dowolna p. wektorowa
  - (e)  $x \mapsto (a, x)b$  ( $a, b$  – ustalone wektory;  $V = \mathbb{R}^3$ ,  $(x, y)$  – standardowy iloczyn skalarny wektorów  $x$  i  $y$ )
  - (f)  $x \mapsto (a, x)x$  ( $a$  – ustalony wektor;  $V = \mathbb{R}^3$ ,  $(x, y)$  – standardowy iloczyn skalarny wektorów  $x$  i  $y$ ) f)  $f(x) \mapsto f(ax + b)$  ( $f(x) \in \mathbf{R}[x]_n$ ;  $a, b$  – ustalone liczby);
  - (g)  $f(x) \mapsto f(x + 1) - f(x)$  ( $f(x) \in \mathbf{R}[x]_n$ );
  - (h)  $f(x) \mapsto f^{(k)}(x)$  ( $f(x) \in \mathbf{R}[x]_n$ );
  - (i)  $\mathbb{R}^3 \ni (x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1 + 2, x_2 + 5, x_3) \in \mathbb{R}^3$ ;
  - (j)  $\mathbb{R}^3 \ni (x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1 + 3x_3, x_2^2, x_1x_3) \in \mathbb{R}^3$ ;
  - (k)  $\mathbb{R}^3 \ni (x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1, x_2, x_1 + x_2 + x_3) \in \mathbb{R}^3$ .
2. ■ Wyznaczyć macierze:
  - (a) odwzorowania  $(x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1, x_1 + 2x_2, x_2 + 3x_3)$  względem bazy wektorów jednostkowych w przestrzeni  $\mathbb{R}^3$ ;
  - (b) obrotu na płaszczyźnie o kąt  $\alpha$  względem dowolnej bazy ortonormalnej;
  - (c) obrotu w  $\mathbb{R}^3$  o kąt  $2\pi/3$  względem prostej, danej w prostokątnym układzie współrzędnych równaniem  $x_1 = x_2 = x_3$ , względem bazy złożonej z jednostkowych wektorów osi współrzędnych;
  - (d) operatora w przestrzeni euklidesowej danego wzorem  $x \mapsto (a, x)a$  w bazie ortonormalnej  $(e_1, e_2, e_3)$ , gdzie  $a = e_1 - 2e_3$
3. Wyznaczyć macierz:
4. ■ operatora  $X \mapsto \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} X$  w przestrzeni  $\mathbf{M}_2(\mathbf{R})$  względem bazy złożonej z jednostek macierzowych;
5. operatora  $X \mapsto X \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$  w przestrzeni  $\mathbf{M}_2(\mathbf{R})$  względem bazy złożonej z jednostek macierzowych;
6. ■ operatora  $X \mapsto X^T$  w przestrzeni  $\mathbf{M}_2(\mathbf{R})$  względem bazy złożonej z jednostek macierzowych;

7. operatora  $X \mapsto AXB$ , gdzie  $A, B$  – ustalone macierze, w przestrzeni  $\mathbf{M}_2(\mathbf{R})$  względem bazy złożonej z jednostek macierzowych;
8. operatora różniczkowania w przestrzeni  $\mathbf{R}_n[x]$  w bazie  $(1, x, \dots, x^n)$ ;
9. ■ operatora różniczkowania w przestrzeni  $\mathbf{R}_n[x]$  w bazie  $(x^n, x^{n-1}, \dots, 1)$ ;
10. operatora różniczkowania w przestrzeni  $\mathbf{R}_n[x]$  w bazie  $(1, x - 1, (x - 1)^2/2!, \dots, (x - 1)^n/n!)$ .
11. ■ Niech odwzorowanie liniowe  $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  będzie reprezentowane przez macierz

$$[A]^f_e = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

(tzn. w bazach  $e = (e_1, e_2, e_3)$  w  $\mathbb{R}^3$  i  $f = (f_1, f_2)$  w  $\mathbb{R}^2$ ). Znaleźć macierz tegoż odwzorowania  $[A]^F_E$  w bazach  $E_1 = e_1, E_2 = e_1 + e_2, E_3 = e_1 + e_2 + e_3$  oraz  $F_1 = f_1, F_2 = f_1 + f_2$ .

12. ■ Niech operator liniowy  $T$  w przestrzeni  $\mathbb{R}_2[\cdot]$  będzie reprezentowany macierzą:

$$[T]^e_e = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

w bazie standardowej  $e_0 = 1, e_1 = x, e_2 = x^2$ . Znaleźć jego macierz  $[T]^E_E$  względem bazy:  $E_0 = 3x^2 + 2x + 1, E_1 = x^2 + 3x + 2, E_2 = 2x^2 + x + 3$ .

13. Odwzorowanie liniowe  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  jest określone macierzą (w bazie zero-jedynkowej:  $e = (e_1, e_2, e_3)$ )

$$[T]^e_e = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

- (a) Znaleźć obraz i jądro odwzorowania;
- (b) Niech  $E = (2e_1 + 2e_2, 2e_1 - 2e_2, 2e_3)$  będzie nową bazą w  $\mathbb{R}^3$ . Znaleźć macierz odwzorowania  $T$  względem bazy  $E$  (tzn. macierz  $[T]^E_E$ ).

14. Niech  $\mathbb{R}_4[x]$  będzie przestrzenią wielomianów rzeczywistych (zmiennej rzeczywistej  $x$  z rzeczywistymi współczynnikami) stopnia co najwyżej czwartego, a  $e = (0, 1, x, x^2, \dots, x^4)$  bazą tej przestrzeni. Wykaż, że odwzorowanie

$$T : \mathbb{R}_4[x] \ni W(x) \mapsto (1 + x)W'(x) - W(x) \in \mathbb{R}_4[x]$$

(gdzie  $W'$  jest pochodną wielomianu  $W$  po zmiennej  $x$ ) jest liniowe. Znajdź macierz tego odwzorowania względem bazy  $e$ . Znajdź obraz i jądro odwzorowania.

15. Znaleźć macierze (względem bazy kanonicznej) odwzorowań liniowych  $T_x : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  i  $T_y : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  polegających na obrotach odpowiednio wokół osi  $X$  i  $Y$  układu współrzędnych o kąty, odpowiednio,  $\phi_x$  i  $\phi_y$ . Znaleźć macierze odwzorowań  $T_x \circ T_y$  i  $T_y \circ T_x$ .

16. ■ (połowę podpunktów): Przemnóż macierze w podanej i odwrotnej kolejności:

(a)

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

(b)

$$\begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 6 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$$

(c)

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(d)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -2 & -4 \\ -1 & -2 & -4 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

(e)

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ c & b & a \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & a & c \\ 1 & b & b \\ 1 & c & a \end{pmatrix}$$

17. Znajdź odwrotności podanych macierzy: (**Uwaga:** Ogólny wzór na macierz odwrotną (wyrażony przez macierz dopełnień) będzie podany później; na razie więc nie liczymy odwrotności macierzy, gdzie są parametry. Odwrotności macierzy o wartościach liczbowych liczymy przez redukcję (wierszową lub kolumnową)

(a) ■

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$

(b)

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

(c) ■

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(d)

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -5 & 7 \\ 0 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(e)

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

18. ■ Pomnożyć poniższe macierze w podanej i odwrotnej kolejności. (w tych przypadkach, gdy to wykonalne – określić kiedy tak jest):

$$\text{a) } \begin{bmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & m \\ 0 & 1 \end{bmatrix}; \quad \text{b) } \begin{bmatrix} 1 & 5 & 3 \\ 2 & -3 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & -3 & 5 \\ -1 & 4 & -2 \\ 3 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{c) } \begin{bmatrix} a & b & c \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

19. Udowodnij, że  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ , gdzie  $A$  i  $B$  są macierzami.

20. Oblicz  $A^{-1}$ , gdy

$$A = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix}.$$