

Równanie niejednorodne

$m\ddot{x} = \text{suma sił działających na masę } m$

$$= -kx + F_0(t)$$

↑ ↑ jawnie zależność od czasu
(niejednorodność)

$$m\ddot{x} + kx = F_0(t)$$

* $\ddot{x} + \omega_0^2 x = a_0 \sin \omega t$ = funkcja cosinus

w regularności $\omega_0 \neq \omega$

$$\frac{F_0}{m} = \left(\frac{F_0}{m} \right) \sin \omega t$$

zgoda na
wibracje

częstotliwość siły wibracji jest większa

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

* Równanie: $x_s(t) = C \cdot \sin \omega t$ C - stała

$$-C\omega^2 \sin \omega t + C\omega_0^2 \sin \omega t = a_0 \sin \omega t$$

$$C(\omega_0^2 - \omega^2) = a_0$$

$\sin \omega t \neq 0$
też samożysk

$$x_s(t) = \frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \cdot \sin \omega t \quad \leftarrow \text{rozwiązańe szczególnego}$$

Gdzie są warunki poczatkowe?

* $x(t) = \underbrace{x_j(t)}_{\ddot{x}_j + \omega_0^2 x_j = 0} + x_s(t)$ s - szczególne

$$\ddot{x}_j + \omega_0^2 x_j = 0 \quad \text{równ. r. jednorodnego}$$

$$x_j(t) = A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t$$

Dlatego tak?

* $\ddot{x} + \omega_0^2 x = a_0 \sin \omega t$

Sprawdzamy, iż $x(t) = x_j(t) + x_s(t)$ rozwiązuje to równanie

Podstawiamy:

nowe

Podstawiamy:

$$\ddot{x}_j + \dot{x}_s + \omega_0^2 x_j + \omega_0^2 x_s = a_0 \sin \omega t$$

~~$\ddot{x}_j + \dot{x}_s + \omega_0^2 x_j + \omega_0^2 x_s = 0$~~

$$\dot{x}_s + \omega_0^2 x_s = a_0 \sin \omega t$$

newanych
(nie zatrzymać)

Uniosek: znajduje now. określone r. niejednorodnego
i dodaje ogólną postać rozwiązania r. jednorodnego.

$$x(t) = \underbrace{A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t}_{x_j} + \underbrace{\frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \sin \omega t}_{x_s}$$

czyli now. $x(t)$ zależy od 2 stałych A, B
lubiąc wprowadzić 2 warunki pochodnych

Najprostszym przykładem: $x(0) = 0$
 $\dot{x}(0) = 0$

$$x(0) = B = 0$$

$$\dot{x}(t) = A \omega_0 \cos \omega_0 t - B \omega_0 \sin \omega_0 t + \frac{a_0 \omega}{\omega_0^2 - \omega^2} \cos \omega t$$

$$\dot{x}(0) = A \omega_0 + \frac{a_0 \omega}{\omega_0^2 - \omega^2}$$

$$A = -\frac{\omega}{\omega_0} \frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2}$$

$$x(t) = -\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \sin \omega_0 t + \frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \sin \omega t$$

$$x(t) = \frac{a_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \left(\sin \omega t - \frac{\omega}{\omega_0} \sin \omega_0 t \right)$$

gdzie $\omega = \omega_0$ osobliwości

nie ma tłumienia (tarcia)

Oscylator harmoniczny z siłą tłumiącą (z oporem)

$$m \ddot{x} = -kx + F_{op}$$

$$= -kx - \gamma \dot{x}$$

F_{op} - siła oporu
 $\gamma = \text{const}$

$$F_{op}(v) = -\gamma \dot{x}$$

$$= -kx - \gamma \dot{x}$$

$$F_{\text{op}}(x) = -\gamma \frac{\dot{x}}{m}$$

$$m \ddot{x} + \gamma \dot{x} + kx = 0$$

$$(1) \ddot{x} + \Gamma \dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

Metoda rozwiązywania:

(1) ułóżanie charakterystyczne $W_n(\lambda) = 0$

$$W_2(\lambda) = \lambda^2 + \Gamma \lambda + \omega_0^2 = 0 \quad : \text{rozwiązyemy}$$

$$\lambda = \frac{-\Gamma \pm \sqrt{\Gamma^2 - 4\omega_0^2}}{2} = -\frac{\Gamma}{2} \pm i \sqrt{\omega_0^2 - \frac{\Gamma^2}{4}}$$

dla pierw. zespalone

Przypadek: (1) tłumienie jest stałe tzn. $\Gamma^2 < 4\omega_0^2$

(2) tłumienie liniowe $\Gamma^2 = 4\omega_0^2$

(3) tłumienie silne $\Gamma^2 > 4\omega_0^2$

$\omega_0 = \frac{\Gamma}{2}$
podwojny pier.

dla pierw. zespalone
reaguje

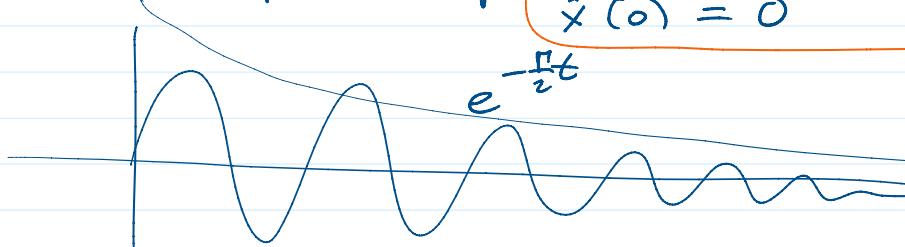
$$(1) \lambda = -\frac{\Gamma}{2} \pm i \sqrt{\omega_0^2 - \frac{\Gamma^2}{4}} \quad \begin{cases} \text{Re}(\lambda) \\ \text{Im}(\lambda) \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\frac{\Gamma}{2} + i\sqrt{\dots} \\ -\frac{\Gamma}{2} - i\sqrt{\dots} \end{cases}$$

$$x(t) = e^{-\frac{\Gamma}{2}t} (A \sin \omega t + B \cos \omega t) \quad (\text{iv}) \quad (\text{iv})$$

po podst. do normacji dążyemy: $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \frac{\Gamma^2}{4}}$ ω_0 - częstotliwość własna

Jakie war. pocz: np. $x(0) = x_0$ lub $x(0) = 0$
 $\dot{x}(0) = v_0$



Tłumienie silne:
se oscylacje tzn.
ich amplituda maleje i częstotliwość jest stała dla $\omega < \omega_0$

(3) Tłumienie silne

$$\lambda = -\frac{\Gamma}{2} + i \sqrt{\frac{\Gamma^2}{4} - \omega_0^2}$$

$$\frac{\Gamma^2}{4} > \omega_0^2 \quad F_{\text{op}} = \Gamma v$$

(5) I numerne zrue

$$\lambda = -\frac{\Gamma}{2} \pm \sqrt{\frac{\Gamma^2}{4} - \omega_0^2}$$

$$\frac{\Gamma^2}{4} > \omega_0^2$$

$$\frac{\Gamma^2}{m} = 1'w$$

dva pierwiastki negatywne

$$x(t) = \underbrace{e^{-\frac{\Gamma}{2}t}}_{=} (A \sinh \omega_0 t + B \cosh \omega_0 t)$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{\Gamma}{2} \pm \sqrt{\frac{\Gamma^2}{4} - \omega_0^2}$$

to ruchanie nie jest oscylacyjne

$$x(t) = e^{-\frac{\Gamma}{2}t - \sqrt{\Gamma}t}$$

I numerne zrue: nie ma oscylacji

ciasto "nie ma oscylacji" na drugi skok
ang. potocznia ruchowagi"

$$(2) x(t) = \underbrace{e^{-\frac{\Gamma}{2}t}}_{=} (A + Bt) \quad \text{nie ma oscylacji}$$

Practice makes perfect