

Zadanie 2

Kamera DST XLi (ŚLCJ)

1. Punkty 1-4 dla źródła liniowego ^{99m}Tc w centrum pola widzenia, oraz źródła punktowego ^{133}Ba , okno 320 – 392 keV, w tym samym kierunku, głowica H1.
P. 5 dla obu źródeł ^{99m}Tc oraz dla źródła ^{133}Ba , okno 320 – 392 keV, odległości źródło detektor ok. 5cm i 20 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4. Głowica H1.
P. 6. dla źródła ^{133}Ba , okno 320 – 392 keV, głowica H1. Wybrać 5-6 odległości.
P. 11, odległości źródło detektor ok. 5 cm, głowica H1.
2. Punkty 1-4 dla źródła liniowego ^{99m}Tc w na brzegu pola widzenia, oraz źródła punktowego ^{133}Ba , okno 320 – 392 keV, w tym samym kierunku, głowica H1.
P. 5 dla obu źródeł ^{99m}Tc oraz dla źródła ^{133}Ba , okno 320 – 392 keV, odległości źródło detektor ok. 15 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4. Głowica H1.
P. 6. dla źródła ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, głowica H1. Wybrać 5-6 odległości.
P. 11, odległości źródło detektor ok. 10 cm, głowica H1.
3. Punkty 1-4 dla źródła punktowego ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, w kierunku poziomym, głowica H1.
P. 5 dla źródła ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, odległości źródło detektor ok. 25 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4. Głowica H1.
P. 6. dla źródła ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, głowica H1. Wybrać 5-6 odległości.
P. 11, odległości źródło detektor ok. 20cm, głowica H1.
4. Punkty 1-4 dla źródła liniowego ^{99m}Tc w centrum pola widzenia, oraz źródła punktowego ^{133}Ba , okno 72 - 88 keV, w tym samym kierunku, głowica H2.
P. 5 dla obu źródeł ^{99m}Tc oraz dla źródła ^{133}Ba , okna 320 – 392 keV i 72 - 88 keV, odległości źródło detektor ok. 10 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4. Głowica H2.
P. 6. dla źródła ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, głowica H2. Wybrać 5-6 odległości.
P. 11, odległości źródło detektor ok. 20 cm, głowica H2.
5. Punkty 1-4 dla źródła liniowego ^{99m}Tc w na brzegu pola widzenia, oraz źródła punktowego ^{133}Ba , okno 72 - 88 keV, w tym samym kierunku, głowica H2.
P. 5 dla obu źródeł ^{99m}Tc oraz dla źródła ^{133}Ba , okna 320 – 392 keV i 72 - 88 keV, odległości źródło detektor ok. 35 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4. Głowica H2.
P. 6. dla źródła ^{133}Ba , okna 72 - 88 keV i 320 – 392 keV, głowica H2. Wybrać 5-6 odległości.
P. 11, odległości źródło detektor ok. 10 cm, głowica H2.

Kamera Apex SPX-4 (COI)

1. Punkty 1-4 dla silnego źródła w centrum pola widzenia, lewa strona (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 5 dla odległości źródło detektor: 3,5cm i 20 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4.
P. 6.
2. Punkty 1-4 dla słabego źródła na brzegu pola widzenia, góra (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 5 dla odległości źródło detektor: 1,5cm i 12 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4.
P. 7 - 9 dla warstwy wody 10 cm.
3. Punkty 1-4 dla silnego źródła w centrum pola widzenia, prawa strona (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 5 dla odległości źródło detektor: 20 cm i 30 cm oraz $k = 3, 3.5$ i 4.
P. 7 - 9 dla warstwy wody 15 cm.
4. Punkty 1-4 dla słabego źródła na brzegu pola widzenia, dół (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 6
P. 8 – 10 dla warstwy wody 10 cm.
5. Punkty 1-4 dla słabego źródła na brzegu pola widzenia, góra (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 8 – 10 dla warstwy wody 10 i 15 cm.
6. Punkty 1-4 dla obu źródeł w środkowej części.
P. 5 dla odległości źródło detektor: 7,5 cm i 50 cm oraz $k = 3, 4$ i 5.
P. 7 dla warstwy wody 10 cm i 15 cm.
7. Punkty 1-4 dla silnego źródła w centrum i po lewej stronie pola widzenia (zdolność rozdzielcza w kierunku Y).
P. 5 dla odległości źródło detektor: 3,5cm i 20 cm oraz $k = 3, 4$ i 5.
P. 9 – 10 dla warstwy wody 10 cm i 15 cm.