

WYKŁAD 3

POCHODNA MOCNA, POCHODNA SŁABA, PRZYKŁADY

5.03.2016

założenie $A_2 \neq A_1$ doprowadziło do sprzeczności, zatem uodowodniliśmy fakt:

FAKT: jeśli f jest różniczkowalne w x_0 , to odwzorowanie $A \in B(X, Y)$ takie, że $\|R(x, h)\|_{\|h\|} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$ jest wyznaczone jednoznacznie.

Odwzorowanie to nazywamy **pochodną** f w punkcie x i oznaczać $f'(x)$. Zauważmy, że jeżeli f jest różniczkowalne w każdym punkcie pewnego zbioru otwartego $U \subset X$ to pochodna jest odwzorowaniem

$$X \supset U \xrightarrow{f'} B(X, Y) \quad \text{podczas kiedy wyjściowe odwzorowanie to}$$

↑

to są różne byty matematyczne. $\hookrightarrow X \ni U \xrightarrow{f} Y$

Pochodną zdefiniowaliśmy jak wyżej nazywa się także **pochodną mocną**, **pochodną Fréche'ota**.

PRZYKŁAD: $X = C([0, 1])$ z normą supremum $f: X \rightarrow X$

$$f(v)(t) = \int_0^t v^2(s) ds$$

$$f(v+h)(t) = \int_0^t (v+h)^2(s) ds = \int_0^t (v^2(s) + 2v(s)h(s) + h^2(s)) ds =$$

$$f(v+h)(t) = \int_0^t (v+h)^2(s) ds = \int_0^t (v^2(s) + 2v(s)h(s) + h^2(s)) ds =$$

$$= \underbrace{\int_0^t v^2(s) ds}_{f(v)(t)} + 2 \underbrace{\int_0^t v(s)h(s) ds}_{\substack{\uparrow \\ \text{liniowe ze wzgl. na } h}} + \int_0^t h^2(s) ds \quad \leftarrow \text{reszta?}$$

$$T \in \mathcal{L}(X, X) \quad (Th)(t) = 2 \int_0^t v(s)h(s) ds \quad R(v, h)(t) = \int_0^t h^2(s) ds$$

Należy sprawdzić, czy $T \in \mathcal{B}(X)$ i czy R jest resztą.

Weźmy więc h_n takie że $h_n \rightarrow 0$, tak $\sup_s |h_n(s)| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$. Wtedy

$$\|Th_n\| = \sup_t \left| 2 \int_0^t v(s)h_n(s) ds \right| \leq 2 \sup_t \int_0^t |v(s)h_n(s)| ds \leq 2 \int_0^1 |v(s)h_n(s)| ds$$

$$\leq \sup_s |h_n(s)| \underbrace{\int_0^1 |v(s)| ds}_{\text{stałe, zależne jedynie od } v} = \|h_n\| \int_0^1 |v(s)| ds \xrightarrow{\|h_n\| \rightarrow 0} 0$$

T jest więc odzwzorowaniem ciągłym.

$$\|R(v, h)\| = \sup_t |R(v, h)(t)| = \sup_t \left| \int_0^t h^2(s) ds \right| \leq \sup_t \int_0^t h^2(s) ds = \int_0^1 h^2(s) ds \leq$$

$$\|h\|^2 \int_0^1 1 ds = \|h\|^2$$

$$\frac{\|R(v, h)\|}{\|h\|} \leq \frac{\|h\|^2}{\|h\|} = \|h\| \rightarrow 0 \quad \text{o.k.}$$

Odzworowanie f jest różniczkowalne. Jego pochodna w punkcie $v \in X$ dana jest wzorem

$$(f'(v)h)(t) = \int_0^t v(s)h(s) ds.$$

PRZYKŁAD (skończony wymiarowy)

$$\mathbb{R}^2 \ni (x, y) \xrightarrow{g} x \cos y \in \mathbb{R}$$

$$(x + \delta x) \cos(y + \delta y) = (x + \delta x) (\cos y \cos \delta y - \sin y \sin \delta y) = (x + \delta x) \left(\cos y \left[1 - \frac{1}{2} \delta y^2 + o(\delta y^2) \right] - \sin y \left[\delta y - \frac{1}{6} \delta y^3 + o(\delta y^3) \right] \right) =$$

$$= (x + \delta x) \left(\cos y - \frac{1}{2} \cos y \delta y^2 - \sin y \delta y + \frac{1}{6} \sin y \delta y^3 + o(\delta y^4) \right) =$$

$$= x \cos y + \cos y \delta x - x \sin y \delta y + \left[\frac{x}{2} \cos y \delta y^2 - \frac{1}{2} \cos y \delta y^2 \delta x - \sin y \delta y \delta x + \frac{1}{6} x \sin y \delta y^3 + \frac{1}{6} \sin y \delta y^3 \delta x + x o(\delta y^4) + \delta x o(\delta y^4) \right] =$$

$$= x \cos y + \left[\cos y - x \sin y \right] \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix} + R(x, y, \delta x, \delta y)$$

← przyjmijmy kwadratowe
w $\delta x, \delta y$

w $\mathbb{R}^2$ wybieramy normę maksimum, zatem $\left\| \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix} \right\| = \max\{|\delta x|, |\delta y|\}$

jeśli $\left\| \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix} \right\| \rightarrow 0$ to znaczy $\max\{|\delta x|, |\delta y|\} \rightarrow 0$ czyli $|\delta x| \rightarrow 0$ i $|\delta y| \rightarrow 0$

$$\frac{|\delta y|^2}{\max\{|\delta x|, |\delta y|\}} \leq \frac{|\delta y|^2}{|\delta y|} = |\delta y| \rightarrow 0 \quad \text{podobnie} \quad \frac{|\delta x \delta y|}{\max\{|\delta x|, |\delta y|\}} \leq \frac{|\delta x| |\delta y|}{|\delta y|} = |\delta x| \rightarrow 0$$

Reszta jest więc resztą, ciągłości odwzorowanie liniowego

$$\begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix} \mapsto \left[\cos y - x \sin y \right] \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix}$$

nie trzeba sprawdzać, bo prostowanie sp wymiaru skończonego.

$$g'(x, y) = \left[\cos y - x \sin y \right]$$

Różne uwagi:

(1) Odwzorowanie $X \rightarrow Y$ różniczkowalne w $x \in X$ jest ciągłe w x — oczywiste, bo skoro $R(x, h)$ jest resztą to $R(x, h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$

(2) Jeśli $T: X \rightarrow Y$ jest elementem $B(X, Y)$ to T jest różniczkowalne w każdym punkcie i $T'(x) = T$ dla dowolnego x .

(3) Jeśli $f, g: X \rightarrow Y$ są różniczkowalne w x to $\alpha f + \beta g$ też jest różniczkowalne w x i $(\alpha f + \beta g)'(x) = \alpha f'(x) + \beta g'(x)$.
 - dowód łatwy i nudny.

17

(4) Z zestawu „podstawowe prawa różniczkowania” pełnej uwagi wymaga różniczkowanie nieważagi wymaga różniczkowanie złożenie:

FAKT: $f: X \rightarrow Y$ $g: Y \rightarrow Z$, f różniczkowalne w x , g różniczkowalne w $f(x)$. Wtedy $g \circ f$ różniczkowalne w x i

$$(g \circ f)'(x) = g'(f(x)) \cdot f'(x)$$

$B(Y, Z)$ $B(X, Y)$

składanie odwzorowań liniowych.

DOWÓD:

$$f(x+h) = f(x) + f'(x)h + r_f(x, h)$$

$$g(f(x)+k) = g(f(x)) + g'(f(x))k + r_g(f(x), k)$$

$$g(f(x+h)) = g(f(x) + \underbrace{f'(x)h + r_f(x, h)}_k) = g(f(x)) + g'(f(x))(f'(x)h + r_f(x, h)) + r_g(f(x), f'(x)h + r_f(x, h))$$

$$= g(f(x)) + \boxed{g'(f(x))f'(x) \cdot h} + g'(f(x))r_f(x, h) + r_g(f(x), f'(x)h + r_f(x, h))$$

$$\frac{\|g'(f(x))r_f(x, h)\|}{\|h\|} \leq \|g'(f(x))\| \frac{\|r_f(x, h)\|}{\|h\|} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

$g'(f(x)) \in B(Y, Z)$

$$\frac{\|r_g(f(x), f'(x)h + r_f(x, h))\|}{\|h\|} = \frac{\|r_g(f(x), f'(x)h + r_f(x, h))\|}{\|f'(x)h + r_f(x, h)\|} \cdot \frac{\|f'(x)h + r_f(x, h)\|}{\|h\|}$$

wiadomo, że gdy $h \rightarrow 0$ to

$f'(x)h + r_f(x, h) \rightarrow 0$ zatem z różn. g wynika

$$\frac{\|f'(x)h + r_f(x,h)\|}{\|h\|} \leq \frac{\|f'(x)h\|}{\|h\|} + \frac{\|r_f(x,h)\|}{\|h\|} \leq \|f'(x)\| + \underbrace{\frac{\|r_f(x,h)\|}{\|h\|}}_{\text{ta część} \rightarrow 0} \quad (*)$$

18

zatem dla wystarczająco małych h $(*) \leq 2 \cdot \|f'(x)\|$

ostatecznie więc $\frac{\|r_g(f(x), f'(x)h + r_f(x,h))\|}{\|h\|} \rightarrow 0$

FAKT: $f: X \rightarrow Y$, $\alpha: X \rightarrow \mathbb{R}$. Jeśli f różniczkowalne w $x \in X$; α różniczkowalne w $x \in \mathbb{R}$ to odwzorowanie $x \mapsto \alpha(x) \cdot f(x)$ jest różniczkowalne w x ; mnożenie przez α w Y

$$(af)'(x) = \alpha'(x) \cdot f(x) + \alpha(x) \cdot f'(x)$$

$\underbrace{\begin{matrix} \in B(X, \mathbb{R}) & \uparrow \in Y & \uparrow \in \mathbb{R} & \uparrow \in B(X, Y) \end{matrix}}_{\text{jest to odwzorowanie liniowe}}$

$$X \ni h \mapsto (\alpha'(x)h) \cdot f(x) \in Y$$

DOWÓD: $\alpha(x+h) = \alpha(x) + \alpha'(x)h + r_\alpha(x,h)$ $f(x+h) = f(x) + f'(x)h + r_f(x,h)$

$$\begin{aligned} \alpha(x+h)f(x+h) &= [\alpha(x) + \alpha'(x)h + r_\alpha(x,h)] [f(x) + f'(x)h + r_f(x,h)] = \\ &= \alpha(x)f(x) + \underbrace{[\alpha'(x)h]f(x) + \alpha(x)f'(x)h}_{\text{to na zielono to pochodne}} + \underbrace{[\alpha'(x)h]f'(x)h + r_\alpha(x,h)f(x) + \alpha(x)r_f(x,h)}_{\text{to na szaro to reszta}} \\ &\quad + \alpha'(x)h \cdot r_f(x,h) + r_\alpha(x,h)f'(x)h + r_\alpha(x,h)r_f(x,h) \end{aligned}$$

to na zielono to pochodne, to na szaro to reszta:

$$\frac{\|[\alpha'(x)h]f'(x)h\|}{\|h\|} = \frac{|\alpha'(x)h| \|f'(x)h\|}{\|h\|} \leq \frac{\|\alpha'(x)\| \|h\| \|f'(x)\| \|h\|}{\|h\|} \xrightarrow{\|h\| \rightarrow 0} 0$$

itd dla każdego członu. Konstatamy z ciągłości $\alpha'(x)$, $f'(x)$ oraz z tego, że $r_\alpha(x,h)$, $r_f(x,h)$, $\frac{|r_\alpha(x,h)|}{\|h\|}$, $\frac{\|r_f(x,h)\|}{\|h\|}$ znikają.

Szukanie pochodnej z definicji jest zazwyczaj dość niepraktyczne. Wprowadzimy teraz pewne dodatkowe pojęcia, które ułatwią praktyczne poszukiwanie pochodnej.

19

POCHODNE KIERUNKOWE:

X, Y - przestrzenie Banacha, $U \subset X$, $x \in U$, $v \in X$, $f: U \rightarrow Y$.

Mówimy, że odwzorowanie f ma **pochodną kierunkową** w kierunku v jeśli istnieje

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t}.$$

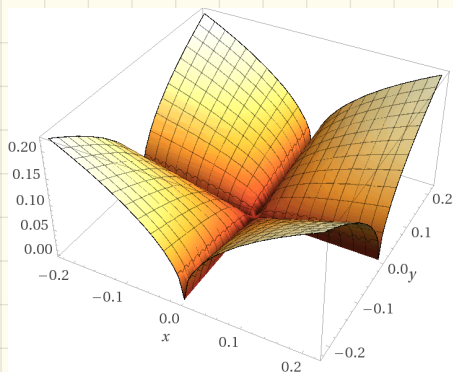
Pochodną kierunkową oznaczamy $\nabla_v f(x)$.

Pochodna kierunkowa jest jednorodna, tzn. $\nabla_{\lambda v} f(x) = \lambda \nabla_v f(x)$. Istotnie

$$\begin{aligned} \nabla_{\lambda v} f(x) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\lambda v) - f(x)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \lambda \frac{f(x + (t\lambda)v) - f(x)}{t\lambda} = \lambda \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f(x + sv) - f(x)}{s} \\ &= \lambda \nabla_v f(x) \end{aligned}$$

Istnienie pochodnej kierunkowej jest stosunkowo słabym warunkiem na funkcję. Znaleźć można przykłady przeróżnych funkcji:

(1) $f(x, y) = \sqrt{|xy|}$ f ma pochodną kierunkową w kierunkach $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, w pozostałych kierunkach pochodna kierunkowa nie istnieje.



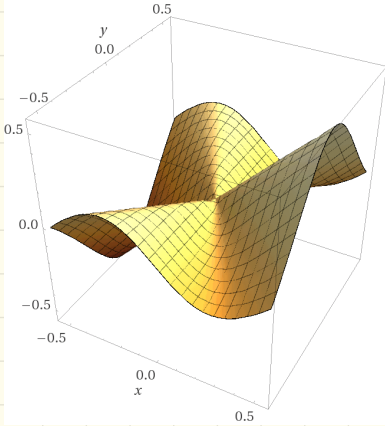
(ii) $g(x,y) = x \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}$ $g(0,0) = 0$ $\nabla g(0,0)$ $\downarrow u(0,0)$
 Pochodne kierunkowe istnieje we wszystkich kierunkach, jednak odhaczowanie

$X \ni v \mapsto \nabla_v g(0,0)$ nie jest liniowe

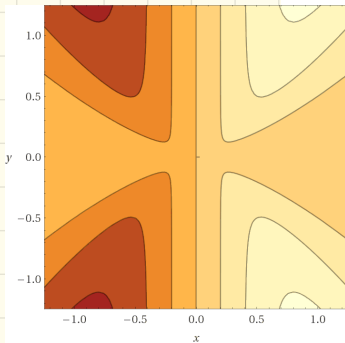
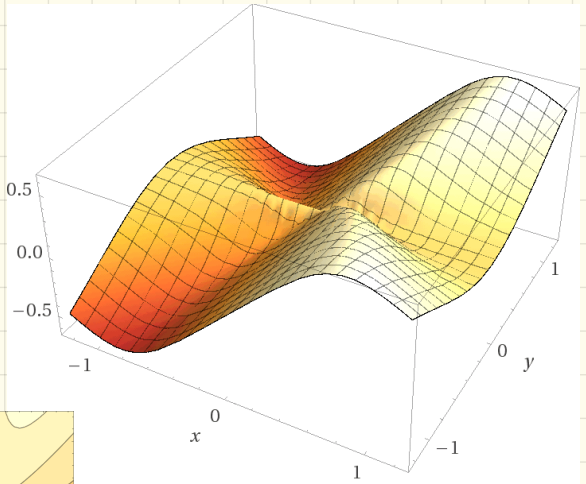
20

$$g(t\delta x, t\delta y) = t\delta x \frac{t^2\delta x^2 - t^2\delta y^2}{t^2\delta x^2 + t^2\delta y^2} = t\delta x \left(\frac{\delta x^2 - \delta y^2}{\delta x^2 + \delta y^2} \right) \quad \nabla_v g(0,0) = \delta x \frac{\delta x^2 - \delta y^2}{\delta x^2 + \delta y^2}$$

$$g(x, ax) = x \frac{x^2 - a^2 x^2}{x^2 + a^2 x^2} = x \left(\frac{1 - a^2}{1 + a^2} \right)$$



(3) Rozważmy funkcję $h(x,y) = \frac{xy^2}{x^4 + y^2}$
 $h(0,0) = 0$.



Zbadajmy pochodną kierunkową:

$$h(t\delta x, t\delta y) = \frac{t\delta x \cdot t\delta y^2}{t^4\delta x^4 + t^2\delta y^2} = t \cdot \frac{\delta x \delta y^2}{t^2\delta x^4 + \delta y^2} \quad \vec{v} = \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix}$$

$$\nabla_{\vec{v}} h(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\delta x \delta y^2}{t^2\delta x^4 + \delta y^2} = \frac{\delta x \delta y^2}{\delta y^2} = \delta x$$

Pochodna kierunkowa istnieje w każdym kierunku i odwzorowanie $\vec{v} \mapsto \nabla_{\vec{v}} h(0,0)$ jest liniowe. Odwzorowanie nie jest jednak różniczkowalne w $(0,0)$

$$h(0+\delta x, 0+\delta y) = h(0,0) + [1, 0] \begin{bmatrix} \delta x \\ \delta y \end{bmatrix} + R(\delta x, \delta y)$$

$$R(\delta x, \delta y) = \frac{\delta x \delta y^2}{\delta x^4 + \delta y^2} - \delta x = \frac{\delta x \delta y^2 - \delta x^5 - \delta x \delta y^2}{\delta x^4 + \delta y^2} = \frac{-\delta x^5}{\delta x^4 + \delta y^2}$$

$$\text{weźmy teraz } \vec{v}_n = \begin{bmatrix} 1/n \\ 0 \end{bmatrix} \quad R\left(\frac{1}{n}, 0\right) = \frac{1/n^5}{1/n^4} = \frac{1}{n} \quad \|\vec{v}_n\| = \frac{1}{n}$$

$$\frac{|R(\vec{v}_n)|}{\|\vec{v}_n\|} = \frac{1/n}{1/n} = 1 \quad \text{zatem } R \text{ nie jest resztą.}$$

Mamy jednak oczywiście **FAKT**: jeśli $f: \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{Y}$ różniczkowalna w $x \in \mathcal{U}$ to pochodna kierunkowa w x istnieje w każdym kierunku i $\nabla_{\vec{v}} f(x) = f'(x) \cdot \vec{v}$. Pochodna kierunkowa jest oczywiście liniowa względem kierunku.

Jak pokazuje przykład (iii) wynikanie w drugą stronę nie zachodzi. Ma więc sens następująca definicja:

DEFINICJA: Jeśli dla $x \in \mathcal{U}$ pochodna kierunkowa odwzorowania $f: \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{Y}$ istnieje w każdym kierunku i $\vec{v} \mapsto \nabla_{\vec{v}} f(x)$ jest odwzorowaniem liniowym i ciągłym to mówimy że f jest **stabo różniczkowalna** w x . Odwzorowanie $\vec{v} \mapsto \nabla_{\vec{v}} f(x)$ nazywamy wówczas **stabo pochodną** lub pochodną **Gateaux**.

UWAGA: Funkcja stabo różniczkowalna w punkcie nie musi nawet być ciągła w tym punkcie!