

# Mechanika i szczególna teoria względności 2019/2020

Zadania na ćwiczenia – seria 13.

8 czerwca 2020 r.

## Zadania przykładowe

### Przykład 1.

Cząstka o masie  $m$  i ładunku  $q$  porusza się w stałym polu magnetycznym  $\vec{B} = B\hat{e}_z$ . Zapisać Lagranżjan i równania Eulera-Lagrange’a dla tego układu.

Sprawdzić, że wynik jest zgodny ze wzorem pojawiającym się w poprzedniej serii zadań (Zadania na ćwiczenia – seria 12.: Zadanie 1).

### Rozwiązanie.

W szczególnej teorii względności Lagranżjan naładowanej cząstki znajdującej się w polu elektromagnetycznym, sparametryzowany czasem niezależnego inercjalnego obserwatora, wyraża się następująco (patrz. wykład):

$$L(\vec{r}, \vec{v}, t) = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} - q\varphi(\vec{r}, t) + q\vec{v}\vec{A}(\vec{r}, t), \quad (\text{P1.1})$$

gdzie  $(\varphi/c, \vec{A})$  to czteropotencjał pola magnetycznego, związany z wartościami odpowiednich pól następującą relacją:

$$\vec{E} = -\nabla\varphi - \frac{1}{c}\partial_t\vec{A}, \quad \vec{B} = \nabla \times \vec{A}, \quad (\text{P1.2})$$

gdzie  $\nabla$  to operator nabra  $\nabla = (\partial_x, \partial_y, \partial_z)^T$  dla współrzędnych przestrzennych, zatem  $\nabla\varphi$  jest gradientem potencjału  $\varphi$ , a  $\nabla \times \vec{A}$  – rotacją potencjału wektorowego  $\vec{A}$ .

Należy podkreślić, że czteropotencjał  $(\varphi/c, \vec{A})$  **nie jest** jednoznacznie zdefiniowany przez wartości pól  $\vec{E}, \vec{B}$  – tym samym polom mogą odpowiadać różne czteropotencjały (swobodę tę nazywamy swobodą cechowania pola elektromagnetycznego). W związku z tym również postać Lagranżjanu może się nieco różnić, w zależności od przyjętej konwencji – nie wpłynie to jednak na końcowo otrzymane równania ruchu.

W treści zadania podano wartość pola magnetycznego  $\vec{B} = (0, 0, B)^T$ , zatem pierwszym krokiem będzie znalezienie odpowiadającego mu czteropotencjału. Ponieważ  $\vec{E} = 0$ , a  $\vec{B}$  nie zmienia się w czasie, możemy ograniczyć się do czteropotencjałów postaci  $(0, A_x, A_y, A_z)$ , gdzie składowe  $A_i$  zależą od współrzędnych przestrzennych, ale nie od czasu. Rozpisujemy:

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ B \end{bmatrix} = \nabla \times \vec{A} = \begin{bmatrix} \hat{e}_x & \hat{e}_y & \hat{e}_z \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ A_x & A_y & A_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial_y A_z - \partial_z A_y \\ \partial_z A_x - \partial_x A_z \\ \partial_x A_y - \partial_y A_x \end{bmatrix}. \quad (\text{P1.3})$$

Przypomnijmy, że nie potrzebujemy znać ogólnego rozwiązania tego układu równań – wystarczy nam dowolne przykładowe rozwiązanie. Zauważmy, że dowolna kombinacja  $\partial_i A_j$  występuje tylko w jednym miejscu. W związku z tym jako szczególne rozwiązanie możemy wybrać  $\vec{A} = (0, xB, 0)$  – wtedy jedynie wyraz  $\partial_x A_y = B$  jest niezerowy i równanie pozostaje spełnione.

Możemy teraz przystąpić do właściwej części zadania. Lagranżjan przyjmuje postać:

$$L(\vec{r}, \vec{v}, t) = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} + qv_y xB, \quad (\text{P1.4})$$

co po jawnym rozpisaniu wszystkich wyrazów daje:

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}} + q\dot{y}xB, \quad (\text{P1.5})$$

Równanie Eulera-Lagrange'a dla współrzędnej  $x$  to  $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{\partial L}{\partial x}$ . Policzmy:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{d}{dt} \left( (-mc^2) \left( -\frac{1}{2} \right) \frac{2\dot{x}/c^2}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) = \frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) \quad (\text{P1.6})$$

Różniczkowanie tego wyrażenia po  $t$  nie wygląda szczególnie zachęcająco. Czy możemy jakoś ułatwić sobie zadanie? Przypomnijmy, że jeśli Lagranżjan jest stały w czasie, generuje to stałą ruchu – w tym przypadku będzie to:

$$E = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \dot{x} + \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} \dot{y} + \frac{\partial L}{\partial \dot{z}} \dot{z} - L = \left( \frac{m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} + qxB\dot{y} \right) - \left( -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}} + q\dot{y}xB \right). \quad (\text{P1.7})$$

Widzimy, że drugie wyrazy w obydwu nawiasach wzajemnie się zredukują; pozostałe, po sprowadzeniu do wspólnego mianownika, dadzą:

$$E = \frac{m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) + mc^2 - m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}}, \quad (\text{P1.8})$$

co odzwierciedla znany nam fakt, że siła Lorentza nie wykonuje na cząstkę pracy. Wiedząc, że  $\frac{dE}{dt} = 0$ , wracając do równania (P1.6), możemy napisać:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) = \frac{m\ddot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} + m\dot{x} \underbrace{\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right)}_{=0} = \frac{m\ddot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \quad (\text{P1.9})$$

Po obliczeniu prawej strony równania  $\frac{\partial L}{\partial x} = +q\dot{y}B$ , otrzymujemy:

$$\frac{m\ddot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} = +q\dot{y}B \quad (\text{P1.10})$$

Analogiczny rachunek wykonujemy dla dwóch pozostałych współrzędnych:

$$\frac{m\ddot{y}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} + q\dot{x}B = 0 \quad (\text{P1.11})$$

$$\frac{m\ddot{z}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} = 0 \quad (\text{P1.12})$$

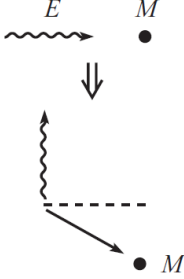
Po przeliczeniu wyrazu  $q\dot{x}B$  na prawą stronę, całość możemy zapisać w zwartej formie:

$$\frac{m\vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = q\vec{v} \times \vec{B}, \quad (\text{P1.13})$$

co zgadza się ze wzorem z poprzedniej serii zadań ćwiczeniowych.

### Przykład 2.

W spoczywającą cząstkę o masie  $M$  uderzył foton o energii  $E$ . Po zderzeniu rozproszony foton porusza się w kierunku prostopadłym do kierunku ruchu fotonu sprzed zderzenia. Korzystając z zasad zachowania energii i pędu wyznaczyć energię rozproszonego fotonu.



### Rozwiązanie.

W zadaniach o rozpadach czy zderzeniach cząstek najwygodniej jest posługiwać się formalizmem czterowektorów energii i pędu. Wprowadźmy układ kartezjański, w którym oś  $x$  skierowana jest w prawo, a oś  $y$  – do góry. Czterowektory dla fotonu przed zderzeniem, cząstki przed zderzeniem, fotonu po zderzeniu oraz cząstki po zderzeniu oznaczmy odpowiednio jako  $p_E^\mu, p_M^\mu, p_{E'}^\mu, p_{M'}^\mu$ . Mamy wówczas:

$$p_E^\mu = \begin{bmatrix} E/c \\ E/c \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_M^\mu = \begin{bmatrix} Mc \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_{E'}^\mu = \begin{bmatrix} E'/c \\ 0 \\ E'/c \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_{M'}^\mu = \begin{bmatrix} \sqrt{M^2c^4 + (p_x^2 + p_y^2)c^2}/c \\ p_x \\ p_y \\ 0 \end{bmatrix}, \quad (\text{P2.14})$$

gdzie wprowadziliśmy nowe oznaczenia na nieznane wartości  $E', p_x, p_y$ , a także skorzystaliśmy z ogólnej tożsamości łączącej wartość energii i długością wektora pędu  $E^2 = m^2c^4 + \vec{p}^2c^2$  (co dla fotonu sprowadza się do  $E = |\vec{p}|$ ). Zasada zachowania czterowektora energii i pędu implikuje:

$$p_E^\mu + p_M^\mu = p_{E'}^\mu + p_{M'}^\mu \quad (\text{P2.15})$$

$$\begin{bmatrix} E/c + Mc \\ E/c \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} E'/c + \sqrt{M^2c^4 + (p_x^2 + p_y^2)c^2}/c \\ p_x \\ E'/c + p_y \\ 0 \end{bmatrix}. \quad (\text{P2.16})$$

Z drugiego równania mamy  $p_x = E/c$ , z trzeciego  $p_y = -E'/c$ . Podstawiając je do pierwszego (i mnożąc całość przez  $c$ ) otrzymujemy:

$$E + Mc^2 = E' + \sqrt{M^2c^4 + (E^2 + E'^2)} \quad (\text{P2.17})$$

$$(E + Mc^2 - E')^2 = M^2c^4 + (E^2 + E'^2) \quad (\text{P2.18})$$

$$-2EE' + 2EMc^2 - 2Mc^2E' = 0 \quad (\text{P2.19})$$

$$E' = \frac{EMc^2}{E + Mc^2}. \quad (\text{P2.20})$$

Widzimy, że energia rozproszonego fotonu jest mniejsza niż energia fotonu sprzed zderzenia – ma to sens, gdyż część energii została przekazana wprawionej w ruch cząsteczce  $M$ .

### Przykład 3.

Relatywistyczny pociąg porusza się po prostych torach z prędkością  $v$ . Mija on dwie stacje odległe od siebie o  $L$ . Kiedy mijał pierwszą z nich, wewnątrz pociągu uruchomiona została bomba zegarowa, której pozostał do wybuchu pozostał czas  $T$ . Licznik zostanie wyłączony podczas mijania drugiej stacji (o ile bomba nie wybuchnie wcześniej). Jaka (co najmniej) musi być prędkość pociągu  $v$ , aby udało się uniknąć tragedii?

### Rozwiązanie.

Wyobraźmy sobie dwa jednakowe zegary, które przed opisywanymi wydarzeniami zostały umieszczone na obydwu stacjach i zsynchronizowane. W chwili, gdy pociąg mija pierwszą stację, stojący tam zegar wskazuje czas  $t_1$ ; kiedy mija drugą – wskazanie zegara na drugiej stacji wynosi  $t_2$ . Dla wygody wprowadźmy  $\Delta t = t_2 - t_1$ . Ponieważ stacje są od siebie odległe o  $L$ , interwał czasoprzestrzenny pomiędzy zdarzeniami “przejazd pociągu przez pierwszą stację” i “przejazd pociągu przez drugą stację” (zakładamy, że pociąg i stacje są na tyle małe, iż możemy zaniedbać czas wjeżdżania/wyjeżdżania) wynosi  $\Delta t^2 c^2 - L^2$ . Z drugiej strony wartość interwału może być wyrażona zmianą czasu własnego pociągu między tymi zdarzeniami  $(\Delta\tau)^2 c^2$ ; mamy zatem:

$$(\Delta\tau)^2 c^2 = (\Delta t)^2 c^2 - L^2. \quad (\text{P3.21})$$

Wiedząc, że pociąg porusza się z prędkością  $v$  (czyli  $L = v \cdot \Delta t$ ), możemy sprowadzić powyższe do  $\Delta t = \frac{\Delta\tau}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$ , czyli znanego nam wzoru na dylatację czasu. Rozważając skrajny przypadek, w którym bomba o mało nie wybuchła, podstawiając do wzoru (P3.21)  $\Delta t = \frac{L}{v}$  i  $\Delta\tau = T$ , otrzymujemy:

$$T^2 c^2 = \frac{L^2}{v^2} c^2 - L^2 \quad (\text{P3.22})$$

$$v^2 = \frac{L^2 c^2}{T^2 c^2 + L^2} \quad (\text{P3.23})$$

$$v = \frac{\frac{L}{T}}{\sqrt{1 + \frac{L^2}{c^2 T^2}}} \quad (\text{P3.24})$$

Czy umiemy coś ciekawego powiedzieć o tym wyniku? W granicy nierelatywistycznej – tzn. kiedy  $\frac{L}{T} \ll c$ :

$$v \approx \frac{L}{T}, \quad (\text{P3.25})$$

zgadza się zatem z codzienną intuicją. Z drugiej strony relatywistyczny wynik jest dosyć optymistyczny – niezależnie od wartości  $T$  i  $L$  zawsze istnieje prędkość  $v$  (mniejsza od  $c$ !), pozwalająca uniknąć wybuchu.

## Zadania do samodzielnego rozwiązania

### Zadanie 1.

Cząstka o masie  $m$  i ładunku  $q$  porusza się w stałym polu elektrycznym  $\vec{E} = E\hat{e}_z$ . Zapisać Lagranżjan i równania Eulera-Lagrange'a dla tego układu. Wyznaczyć ruch cząstki dla przypadku, kiedy w chwili  $t = 0$  spoczywa.

Porównać końcowy wynik z wynikiem otrzymanym na wykładzie (Wykład – notatki, 1 czerwca 2020: Przykład 1), gdzie całłość została policzona z wykorzystaniem czasu własnego  $\tau$ .

### Rozwiązanie.

Lagranżjan dla dowolnego pola elektrycznego i magnetycznego:

$$L(\vec{r}, \vec{v}, t) = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} - q\varphi(\vec{r}, t) + q\vec{v}\vec{A}(\vec{r}, t), \quad (\text{Z1.26})$$

gdzie  $(\varphi/c, \vec{A})$  to czteropotencjał pola magnetycznego, spełniający:

$$\vec{E} = -\nabla\varphi - \frac{1}{c}\partial_t\vec{A}, \quad \vec{B} = \nabla \times \vec{A}. \quad (\text{Z1.27})$$

U nas  $\vec{E} = E\hat{e}_z$ , zatem przykładem czteropotencjału spełniającego powyższe równanie będzie  $\varphi = -zE$ ,  $\vec{A} = 0$  (uwaga: w zadaniu przykładowym przez  $E$  oznaczaliśmy energię – zupełnie inny obiekt. Proszę się nie pomylić!). Wówczas:

$$L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}} + qzE, \quad (\text{Z1.28})$$

Równania Eulera-Lagrange'a:

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{x}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) = 0 \quad (\text{Z1.29})$$

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{y}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) = 0 \quad (\text{Z1.30})$$

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}{c^2}}} \right) = qE \quad (\text{Z1.31})$$

Jeżeli w chwili  $t = 0$  cząstka spoczywa, upraszcza się to do  $\dot{x} = 0, \dot{y} = 0$ ,

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{m\dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{\dot{z}^2}{c^2}}} \right) = qE \quad (\text{Z1.32})$$

Ponieważ w równaniu nie występuje jawnie  $z$ , a jedynie jego pochodne, warto wprowadzić zmienną  $v_z = \dot{z}$ . Po policzeniu pochodnej po  $t$  otrzymujemy:

$$\frac{dv_z}{dt} \left( \frac{m}{\sqrt{1 - v_z^2/c^2}} + \frac{mv_z^2/c^2}{(1 - v_z^2/c^2)^{3/2}} \right) = qE \quad (\text{Z1.33})$$

$$\frac{dv_z}{dt} \left( \frac{m}{(1 - v_z^2/c^2)^{3/2}} \right) = qE \quad (\text{Z1.34})$$

Szczęśliwie jest to równanie o zmiennych rozdzielonych:

$$\int \frac{1}{(1 - v_z^2/c^2)^{3/2}} dv_z = \frac{qE}{m} t + C \quad (\text{Z1.35})$$

Całkę rozwiązujemy dowolną znaną nam metodą (np. przez podstawienie Eulera II rodzaju). W efekcie otrzymujemy:

$$\frac{v_z}{\sqrt{1 - v_z^2/c^2}} = \frac{qE}{m} t + C \quad (\text{Z1.36})$$

Z warunku  $v_z(0) = 0$  mamy  $C = 0$ . Podnosząc stronami do kwadratu i przekształcając dostajemy:

$$v_z = \frac{\frac{qE}{m} t}{\sqrt{1 - \left(\frac{qEt}{mc}\right)^2}}. \quad (\text{Z1.37})$$

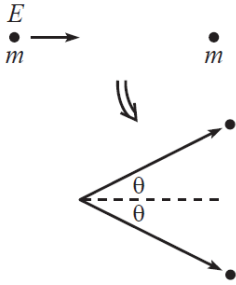
Całkując po  $\int dt$  (oraz ustalając  $z(0) = 0$ ) otrzymujemy:

$$z = \frac{mc^2}{qE} \left( \sqrt{1 + \left(\frac{qEt}{mc}\right)^2} - 1 \right). \quad (\text{Z1.38})$$

Widzimy, że zgadza się to z wynikiem z wykładu (u nas energia początkowa  $E_0 = mc^2$ ).

### Zadanie 2.

W początkowo spoczywającą cząstkę o masie  $m$  uderza druga cząstka o tej takiej samej masie i całkowitej energii  $E$ . Po zderzeniu cząstki rozbiegają się pod tym samym kątem  $\theta$  względem początkowego kierunku ruchu drugiej cząstki (patrz: rysunek). Podać wartość tego kąta.



### Rozwiązanie.

Czterowektory dla pierwszej cząstki przed zderzeniem, drugiej przed zderzeniem, pierwszej po zderzeniu oraz drugiej po zderzeniu oznaczmy odpowiednio jako  $p_1^\mu, p_2^\mu, p_{1'}^\mu, p_{2'}^\mu$ . Mamy wówczas:

$$p_1^\mu = \begin{bmatrix} mc \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_2^\mu = \begin{bmatrix} E/c \\ \sqrt{E^2 - m^2 c^4}/c \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_{1'}^\mu = \begin{bmatrix} \sqrt{m^2 c^4 + p_{1'}^2 c^2}/c \\ p_{1'} \cos(\theta) \\ p_{1'} \sin(\theta) \\ 0 \end{bmatrix}, \quad p_{2'}^\mu = \begin{bmatrix} \sqrt{m^2 c^4 + p_{2'}^2 c^2}/c \\ p_{2'} \cos(\theta) \\ -p_{2'} \sin(\theta) \\ 0 \end{bmatrix}, \quad (\text{Z2.39})$$

gdzie przez  $p_{1'}, p_{2'}$  oznaczyliśmy (nieznane) pędy po zderzeniu, a także skorzystaliśmy z ogólnej tożsamości łączącej wartość energii i długością wektora pędu  $E^2 = m^2c^4 + \vec{p}^2c^2$ . Zauważmy, że tak naprawdę nie wiemy, która z cząstek poleciała do góry, a która na dół, ale nie ma to znaczenia dla wyniku – wobec tego przyjmujemy dowolną wersję. Z zasady zachowania czterowektora energii i pędu:

$$p_1^\mu + p_2^\mu = p_{1'}^\mu + p_{2'}^\mu \quad (\text{Z2.40})$$

$$\begin{bmatrix} mc + E/c \\ \sqrt{E^2 - m^2c^4}/c \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{m^2c^4 + p_{1'}^2c^2}/c + \sqrt{m^2c^4 + p_{2'}^2c^2}/c \\ p_{1'} \cos(\theta) + p_{2'} \cos(\theta) \\ p_{1'} \sin(\theta) - p_{2'} \sin(\theta) \\ 0 \end{bmatrix}. \quad (\text{Z2.41})$$

Z trzeciego  $p_{1'} = p_{2'}$ . Wówczas z drugiego  $p_{1'} = \sqrt{E^2 - m^2c^4}/(2c \cos(\theta))$ . Podstawiając do pierwszego podniesionego do kwadratu otrzymujemy:

$$(mc + E/c)^2 = 4m^2c^4 + \frac{E^2 - m^2c^4}{(c \cos(\theta))^2} \quad (\text{Z2.42})$$

$$\cos^2(\theta) = \frac{E^2 - m^2c^4}{E^2 + 2Emc^2 - 3m^2c^4} \quad (\text{Z2.43})$$

$$\cos^2(\theta) = \frac{(E + mc^2)(E - mc^2)}{(E + 3mc^2)(E - mc^2)} \quad (\text{Z2.44})$$

$$\cos(\theta) = \sqrt{\frac{E + mc^2}{E + 3mc^2}} \quad (\text{Z2.45})$$

### Zadanie 3.

Mion  $\mu$  jest nietrwałą cząstką elementarną o średnim czasie życia  $\tau_\mu = 2,2 \cdot 10^{-6} \text{s}$ . Rozważmy mion, który powstał w górnych warstwach atmosfery (ok.  $90 \text{km}$  nad powierzchnią Ziemi), a jego prędkość skierowana jest bezpośrednio w stronę Ziemi. Ile musi wynosić prędkość mionu, aby zdążył on dotrzeć do powierzchni Ziemi, zanim się rozpadnie?

### Rozwiązanie.

Interwał czasoprzestrzenny:

$$(\Delta\tau)^2c^2 = (\Delta t)^2c^2 - L^2, \quad (\text{Z3.46})$$

gdzie  $\Delta\tau$  to upływ czasu własnego mionu,  $\Delta t$  – upływ czasu współrzędnościowego związanego z układem spoczywającym względem Ziemi, a  $L$  – droga przebyta przez mion w układzie spoczywającym względem Ziemi. Ruch mionu przybliżmy ruchem jednostajnym z prędkością  $v$ . Podstawiając  $\Delta t = L/v$  i  $\Delta\tau = \tau_\mu$  otrzymujemy:

$$\tau_\mu^2c^2 = L^2c^2/v^2 - L^2 \quad (\text{Z3.47})$$

$$v = c \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\tau_\mu^2c^2}{L^2}}} \quad (\text{Z3.48})$$

Podstawiając  $\tau_\mu = 2,2 \cdot 10^{-6} \text{s}$ ,  $c = 3 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ ,  $L = 9 \cdot 10^4 \text{m}$  otrzymujemy:

$$v \approx 0,999973c, \quad (\text{Z3.49})$$

co jest bardzo bliskie wartości prędkości światła w próżni.

*Wojciech Górecki*